

راهنمای استفاده PACs 7035



www.fararopaya.com

هشدار های ایمنی

- رعایت کردن هشدار های ایمنی استفاده ایمن و مناسب از محصول را تضمین می کند و به جلوگیری از بروز سانحه کمک می کند و صدمه های احتمالی را تا حد ممکن کاهش می دهد.
- واژه خطار در مواردی بکار می رود که عدم رعایت موارد ایمنی باعث بروز سانحه و صدمه های جدی می شود.
- واژه احتیاط در مواردی بکار می رود که عدم رعایت موارد ایمنی باعث بروز سانحه و صدمه های جزئی می شود.

خطار

- همیشه دستگاه را بر روی پنل نصب کنید.
- در صورت عدم رعایت ممکن است سبب بروز شوک الکتریکی شود.
- هرگز هنگام روشن بودن دستگاه اقدام به سیم کشی، تعمیر یا بازرسی و باز کردن دستگاه نکنید.
- در صورت عدم رعایت ممکن است سبب بروز شوک الکتریکی شود.
- قبل از اتصال سیم ها، مشخصات تغذیه ورودی و پلاریته ترمینال آن را بررسی کنید.
- در صورت عدم رعایت ممکن است سبب بروز آتش شود.
- فقط تکنسین فراروپایا مجاز به سرویس و یا اعمال تغییر در محصول می باشد.
- در صورت عدم رعایت ممکن است سبب بروز شوک الکتریکی و یا آتش شود.

احتیاط

- در فضای باز استفاده نکنید.
- در صورت عدم رعایت سبب کوتاه شدن عمر محصول و/یا شوک الکتریکی می شود.
- همیشه برای سیم کشی ترمینال خروجی رله ها از سیم با قطع 0.5 mm^2 و یا بالاتر استفاده کنید.
- در صورت عدم رعایت ممکن است خطر آتش سوزی داشته باشد.
- همیشه در محدوده مشخصات درج شده استفاده کنید.
- در صورت عدم رعایت ممکن است سبب کوتاه شدن طول عمر شود و/یا خطر آتش سوزی خواهد داشت.
- از بار های بیش از ظرفیت سوئیچ کنتاکت های رله جلو گیری کنید.
- در صورت عدم رعایت ، ممکن است سبب صدمه عایق، کنتاکت های رله و/یا بروز آتش سوزی یا معیوب شدن کنتاکت ها شود.
- از آب یا مواد روغنی برای تمیز کردن محصول استفاده نکنید. به جای آن از یک دستمال خشک استفاده کنید.
- در صورت عدم رعایت ، ممکن است خطر آتش سوزی یا شوک الکتریکی در بر داشته باشد.
- محصول را در مکان هایی که در معرض ، گاز های قابل اشتعال، رطوبت، نور مستقیم خورشید، تابش گرماء، ارتعاش یا فشار استقرار ندهید .
- در صورت عدم رعایت ، ممکن است باعث آتش سوزی و یا سوختن دستگاه شود.
- اجازه ندهید گردودخاک یا تکه های سیم وارد محصول شود.
- در صورت عدم رعایت، ممکن است خطر آتش سوزی یا نقص عملکرد داشته باشد.
- برای اتصال سنسورها به ورودی مخصوصاتی که دارای کانال آنالوگ می باشد، ابتدا پلاریته ترمینال ها را بررسی کنید.
- در صورت عدم رعایت ، ممکن است باعث سوختن دستگاه شود .

فهرست

۱	- معرفی محصول
۴	۱-۱ ویژگی ها
۵	۲-۱ اجزا و لوازم جانبی
۶	۳-۱ مشخصات ترمینال ها
۸	۴-۱ منوی تنظیمات دستگاه
۱۴	۲-مشخصات
۱۴	۱-۲ بلوک دیاگرام
۱۶	۲-۲ محدوده پارامتر ها
۱۸	۳-۱ اترنت (Ethernet)
۱۹	۱-۳ Webserver
۲۲	۲-۳ ارتباط با پروتکل FTP
۲۵	۳-۳ دامین دستگاه (Domain)
۲۶	۴-۱ MMC ، RTC و باطری دستگاه
۲۶	۱-۴ RTC (ساعت داخلی سیستم)
۲۷	۲-۴ MMC (کارت حافظه دستگاه)
۲۸	۳-۴ باطری پشتیبان (Backup Battery)
۲۹	۵- سیم کشی و اتصالات
۲۹	۱-۵ تغذیه دستگاه و شبکه
۳۲	۲-۵ ورودی های آنالوگ
۴۳	۳-۵ خروجی آنالوگ
۴۵	۴-۵ ورودی دیجیتال
۴۶	۵-۵ خروجی دیجیتال
۴۹	۶-۵ خروجی PWM
۵۱	۶- راه اندازی
۵۱	۱-۶ مراحل روشن شدن و فلوچارت
۵۳	۲-۶ متغیر های PACs7035 در نرم افزار FBD
۵۸	۳-۶ برنامه ریزی با نرم افزار FBD Editor
۵۹	۷- مشخصه مکانیکی
۶۰	۸- منابع مرتبط
۶۱	واژه نامه

۱- معرفی محصول

یکی از محصولات خانواده PAC7000 می باشد که علاوه بر امکان طراحی صفحات *HMI* همانند یک *PLC* قابل برنامه ریزی است. این دستگاه کلیه امکانات این خانواده را از جمله *MODEBUS RTU* ، *Ethernet* ، *Internal MMC* ، *RTC* ، برنامه ریزی با استفاده از نرم افزار *FBD Editor* به زبان *Function Block* و ... دارا می باشد. همچنین دارا بودن *Webserver* داخلی و امکان ارتباط با پروتکل *FTP* از دیگر امکانات این دستگاه می باشد که توانایی استفاده از دستگاه به عنوان *Data Logger* را به کاربر می دهد.

دارای ۱ کanal ورودی آنالوگ دیفرانسیل ۲۴ بیتی ، ۱ کanal خروجی آنالوگ ۱۶ بیتی ، ۴ کanal ورودی دیجیتال و ۴ کanal خروجی دیجیتال است. از دیگر امکانات این دستگاه تولید پالس *PWM* در خروجی های دیجیتال می باشد. ارتباط با دستگاه های دیگر در یک شبکه و قابلیت ایجاد ارتباط با نرم افزار هایی مانند *LookOut* و *LabVIEW* این دستگاه را بسیار توانمند ساخته است.

کاربردها

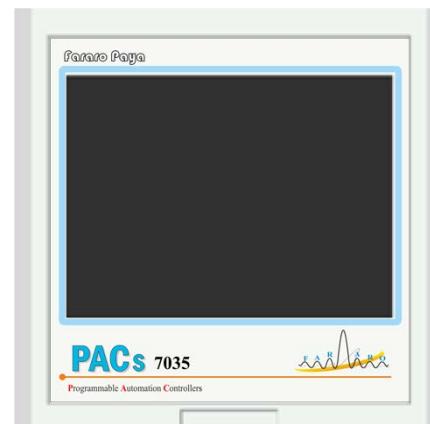
- HMI و مانیتورینگ
- سیستم های کنترل گسترده (DCS)
- سیستم های کنترل و سوپر وایزری
- جمع آوری داده (Data Acquisition)
- سیستم های مدیریت انرژی
- سیستم های امنیتی
- اتوماسیون ساختمان
- سیستم های کنترل وزن و توزین
- سیستم های کنترل حرارت و دما
- سیستم های کنترل فشار و دبی
- Data Logger
- Web Server

۱-۱ ویژگی ها

- دارای صفحه نمایش لمسی "۳/۵" با وضوح ۳۲۰×۲۴۰
- دارای ۴ کanal ورودی دیجیتال
- دارای ۴ کanal خروجی دیجیتال از نوع ترانزیستور یا رله
- تولید پالس PWM روی ۲ کanal از خروجی های دیجیتال
- دارای ۱ کanal ورودی آنالوگ ۲۴ بیتی
 - بهره ۱ تا ۱۲۸ برابر ورودی
 - فیلتر دیجیتال ورودی
 - افزایش امپدانس ورودی
 - ۱KHZ تا ۴/۸ HZ Sample Rate
- امکان اتصال انواع سنسور های آنالوگ
 - سنسور های دما مانند PT100 و
 - سنسور فشار
 - سنسور وزن
 - سنسور ORP, PH و
- ۱ کanal خروجی آنالوگ ۱۶ بیتی از نوع جریان (با درخواست مصرف کننده)
 - ۰ تا ۲۰ میلی آمپر
 - ۴ تا ۲۰ میلی آمپر
 - ۰ تا ۲۴ میلی آمپر
 - ارتباط با شبکه ۱۰/۱۰۰ Mbps Ethernet
 - ارتباط با شبکه RS-485 با Baud rate ۲۵۰ kbps حداکثر
 - قابلیت ایزوله شدن در گاه RS-485
 - بهره گیری از پردازنده ۳۲ بیتی ARM7
 - ۳۲ KB حافظه قابل برنامه ریزی
 - SDRAM ۸ KB
 - ۲ KB حافظه غیر فرار
 - دارای کارت حافظه ۱ GB Data Logging
 - دارای RTC داخلی
 - دارای خروجی ۱۰ ولت برای تحریک سنسور ها
 - امکان کار با تغذیه بین ۱۰۰ تا ۲۴۰ ولت AC
 - امکان کار با تغذیه ۲۴ ولت DC (با درخواست مصرف کننده)
 - قابل برنامه ریزی بودن با استفاده از نرم افزار FBD Editor
 - امکان به روز رسانی نرم افزار داخلی دستگاه

۱-۲ اجزا و لوازم جانبی

۱- اجزا

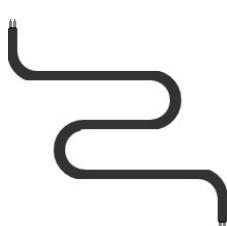


PACs7035

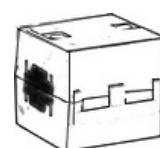
▪ قبل از استفاده دستگاه ، از کامل بودن اجزا در بسته محصول اطمینان پیدا کنید	توجه
---	------

۲- لوازم جانبی

برای برقراری ارتباط بین دستگاه و کامپیوتر می توان از مبدل FSC485 یا FUC485 استفاده کرد.



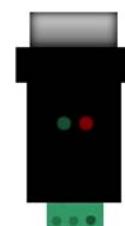
PROFIBUS Cable



Ferrite Bead



FUC485



FSC485

(کابل PROFIBUS جهت ایجاد شبکه RS-485)

هسته فریت برای کاهش نویز

(مبدل USB به RS-485)

(مبدل RS-485 به RS-232)



Switch یا *HUB*

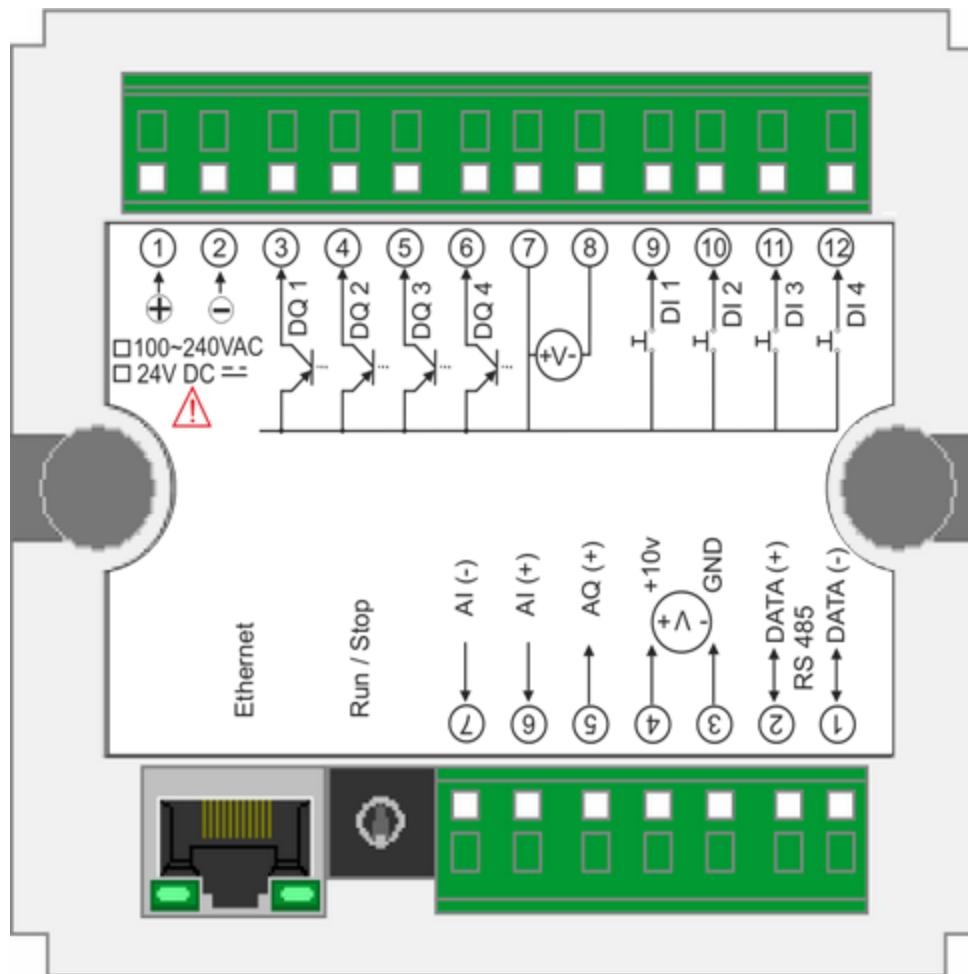


کابل *Ethernet*

▪ تصاویر اجزا و لوازم جانبی محصول ممکن است با نمونه حقیقی آن تفاوت داشته باشد ▪ برای اطلاعات دقیق تر در مورد محصولات بالا به راهنمای کاربری همان محصول مراجعه کنید	توجه
---	------

۱-۳ مشخصات ترمینال ها

ترمینال های این دستگاه در دو گروه ۱۲ پین و ۷ پین در بالا و پایین دستگاه تعییه شده اند. در جدول زیر نام و مشخصات هر ترمینال آمده است.



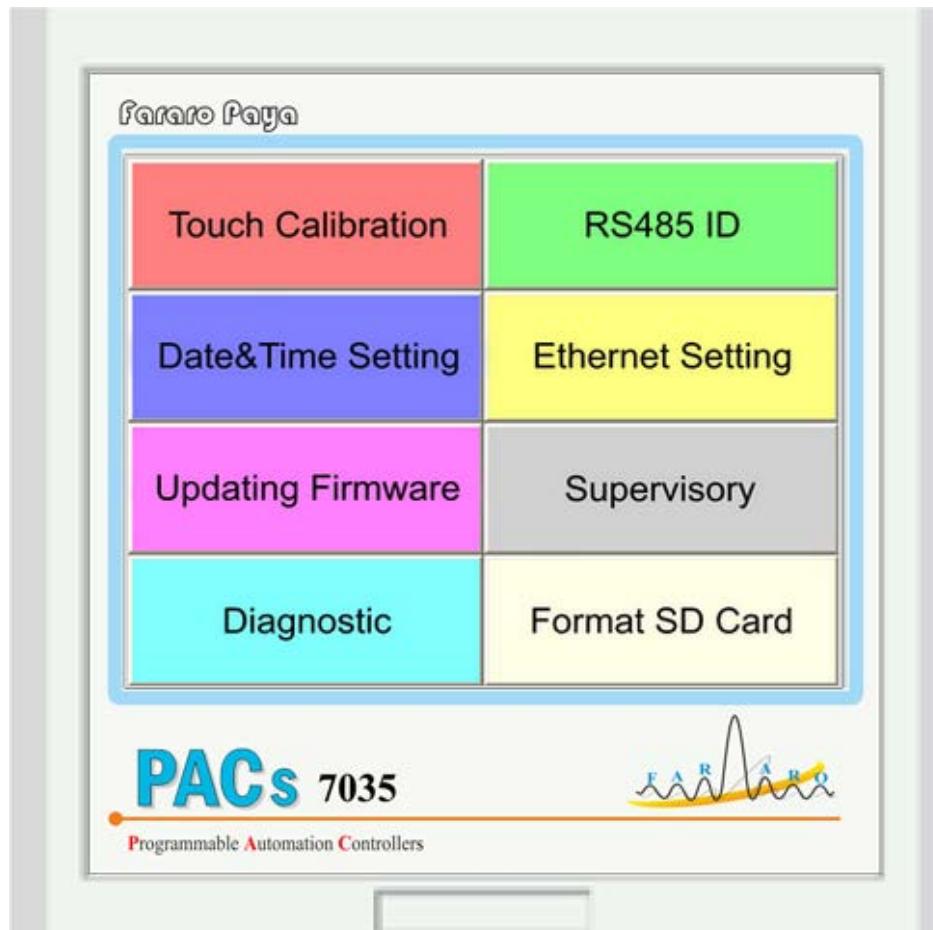
ترمینال های گروه ۱۲ پین		
عملکرد	ترمینال	شماره
ورودی تغذیه دستگاه	(+) ~	۱
ورودی تغذیه دستگاه	(-) ~	۲
خروجی دیجیتال کanal ۱	DQ1	۳
خروجی دیجیتال کanal ۲	DQ2	۴
خروجی دیجیتال کanal ۳ - (خروجی PWM2)	DQ3	۵
خروجی دیجیتال کanal ۴ - (خروجی PWM1)	DQ4	۶
ولتاژ مشبک تغذیه خروجی های دیجیتال - ولتاژ مشترک خروجی از نوع رله	V(+) - DQ COM	۷
ولتاژ منفی تغذیه خروجی های دیجیتال ، ترمینال مشترک ورودی دیجیتال	V(-)	۸

عملکرد	ترمینال	شماره
ورودی دیجیتال کانال ۱	DI1	۹
ورودی دیجیتال کانال ۲	DI2	۱۰
ورودی دیجیتال کانال ۳	DI3	۱۱
ورودی دیجیتال کانال ۴	DI4	۱۲

ترمینال های گروه ۷ پین		
عملکرد	ترمینال	شماره
ترمینال منفی درگاه RS-485	Data(-)	۱
ترمینال مثبت درگاه RS-485	Data(+)	۲
مشترک زمین	GND	۳
خروجی مثبت ۱۰ ولت داخلی	+10 V	۴
خروجی مثبت آنالوگ	AQ (+)	۵
ورودی مثبت آنالوگ	AI (+)	۶
ورودی منفی آنالوگ	AI (-)	۷

۱-۴ منوی تنظیمات دستگاه

با قرار دادن دستگاه PACs7035 در حالت STOP ، دستگاه وارد منوی تنظیمات می شود. در این منو می توان تنظیمات RS-485 ، کالیبره کردن صفحه لمسی ، تنظیمات Ethernet و تاریخ و به روز کردن Firmware دستگاه را انجام داد.

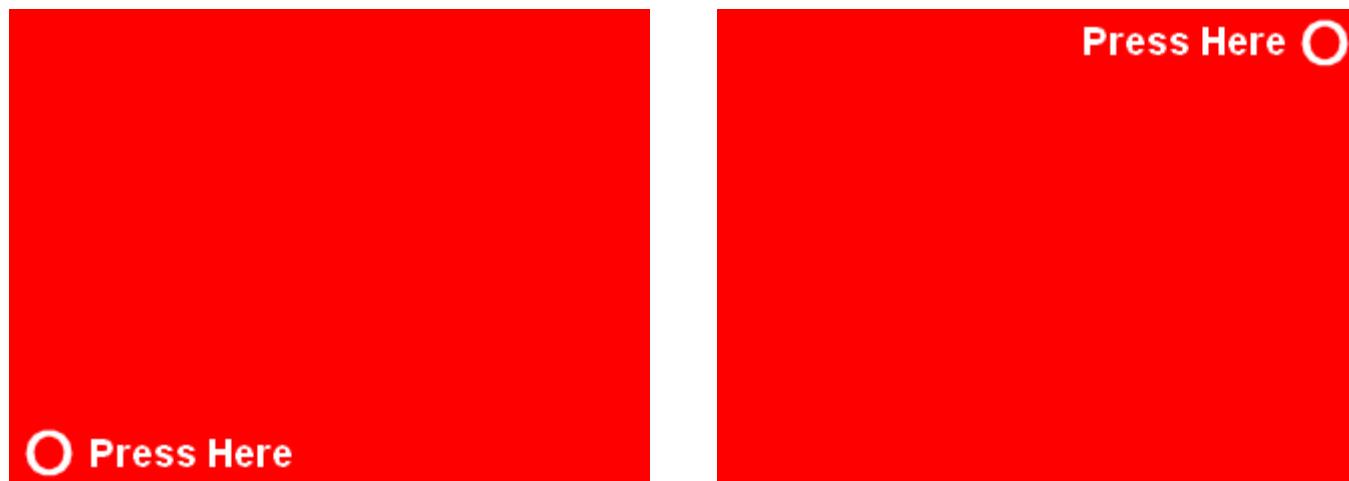


عملکرد		شماره
کالیبره کردن صفحه لمسی دستگاه	Touch Calibration	۱
تنظیم ID دستگاه برای شبکه RS-485	RS485 ID	۲
تنظیم ساعت و تاریخ RTC دستگاه	Date & Time Setting	۳
تنظیم پارامتر های Ethernet دستگاه	Ethernet Setting	۴
به روز کردن نرم افزار داخلی دستگاه	Updating Firmware	۵
رزرو شده برای استفاده در آینده	Supervisory	۶
رزرو شده برای استفاده در آینده	Diagnostic	۷
فرمت کردن کارت حافظه دستگاه	Format SD Card	۸

: Touch Calibration

از این گزینه برای کالیبره کردن صفحه لمسی دستگاه استفاده می شود. با انتخاب این گزینه دستگاه وارد صفحه کالیبراسیون می شود. در این حالت باید روی نقاط خواسته شده کلیک کرد.

در شکل زیر این صفحه نشان داده شده است.



برای دقت بیشتر در کالیبراسیون باید سعی شود بر روی مرکز دایره خواسته شده کلیک کرد. با کلیک بر روی نقاط خواسته شده در صورتی که کالیبراسیون به درستی انجام شده باشد صفحه زیر نمایش داده می شود.

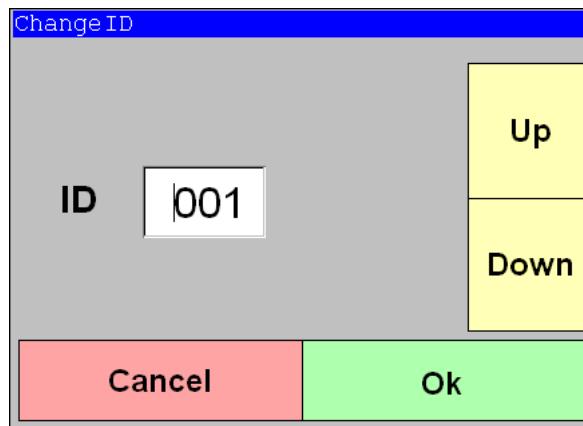


در صورتی که نقاط کلیک شده از محل تعیین شده دور باشد کالیبراسیون انجام نمی شود و مقادیر پیش فرض کار خانه ذخیره می شود و صفحه زیر نمایش داده می شود.



: RS485 ID

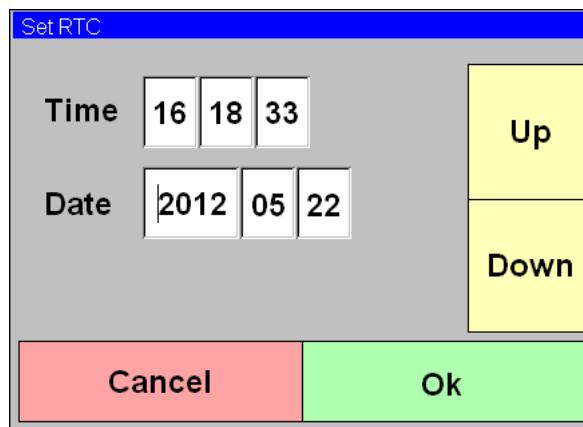
از این گزینه برای تعیین *ID* دستگاه در شبکه RS-485 استفاده می شود. با انتخاب این گزینه پنجره زیر نمایش داده می شود.



با کلیک بر روی دکمه های UP و Down می توان مقدار *ID* را تغییر داد و با کلیک بر روی دکمه OK تغییرات را اعمال کرد.

: Date & Time Setting

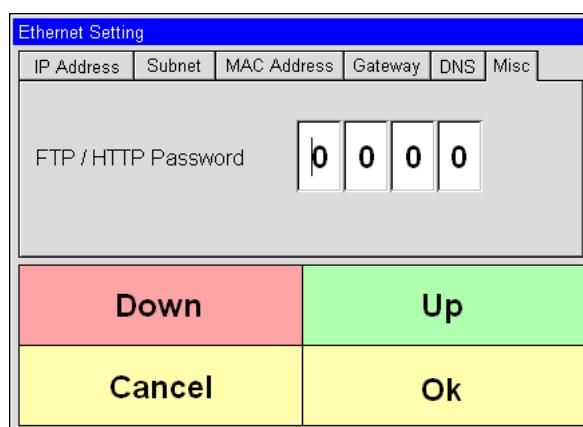
با استفاده از این گزینه می توان ساعت و تاریخ داخلی دستگاه را تنظیم کرد. با کلیک بر روی این گزینه صفحه زیر نمایش داده می شود.



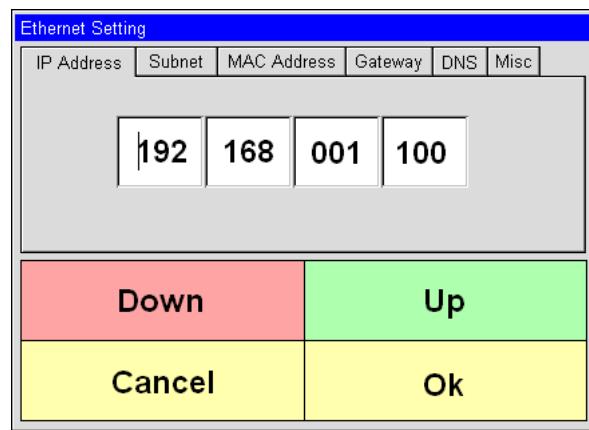
ساختار ساعت و تاریخ به صورت "ثانیه/دقیقه/ساعت" و "روز/ماه/سال" می باشد. با کلیک بر روی هر قسمت و کلیک بر روی دکمه های UP و Down می توان آن مقدار را تغییر داد.

: Ethernet Setting

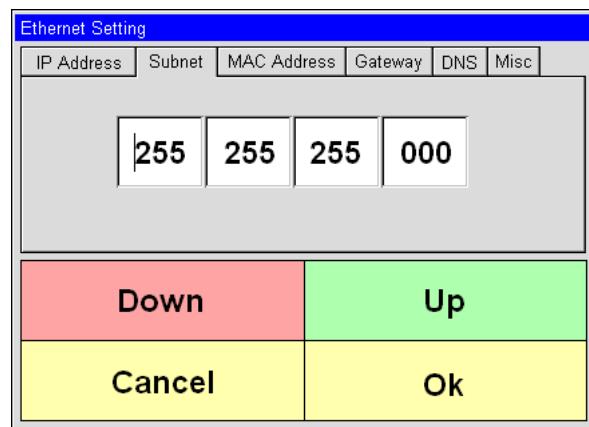
با استفاده از این گزینه می توان پارامتر های Ethernet دستگاه را تغییر داد. با کلیک بر روی این گزینه پنجره زیر نمایش داده می شود. در این پنجره می توان به پارامتر های مختلف Ethernet دسترسی داشت.



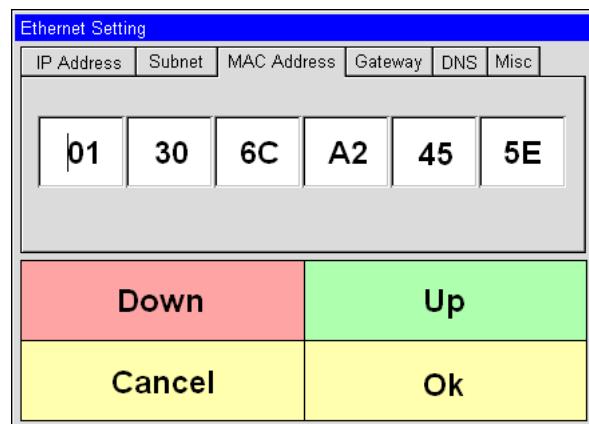
در قسمت Misc می توان پسورد سرویس HTTP و FTP را تغییر داد



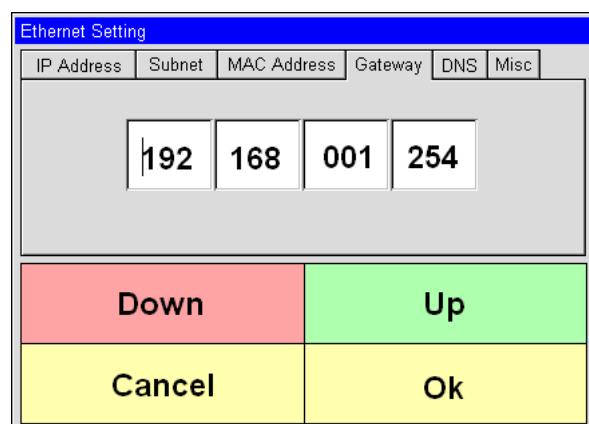
در قسمت IP Address می توان IP دستگاه را در شبکه تعیین کرد.



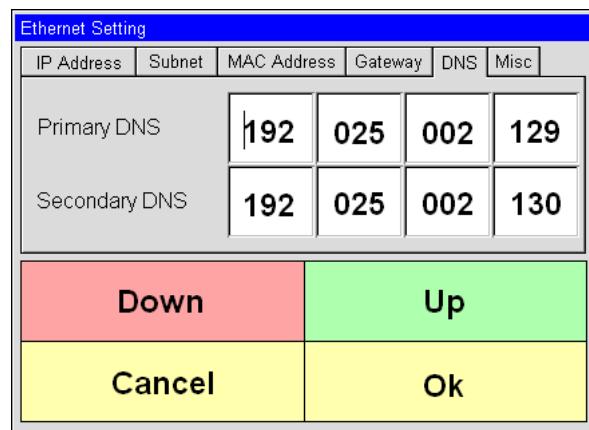
در قسمت Subnet می توان پارامتر Subnet را تنظیم کرد.



در قسمت MAC Address می توان پارامتر MAC دستگاه را تنظیم کرد.



در قسمت Gateway می توان پارامتر Gateway را تنظیم کرد.

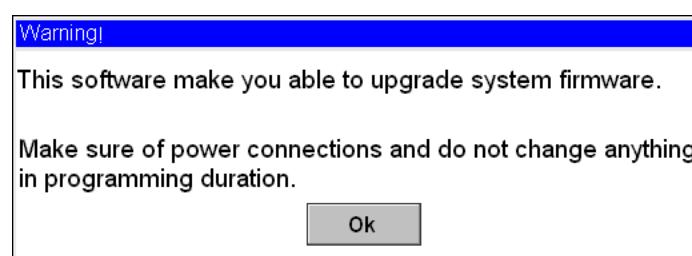


در قسمت DNS می توان مقدار اول و دوم DNS را تعیین کرد.

در هر قسمت با کلیک بر روی عدد و انتخاب آن و سپس کلیک کردن بر روی دکمه های UP و DOWN می توان مقدار عدد مورد نظر را تغییر داد. با کلیک بر روی OK تغییرات اعمال می شود و با کلیک بر روی Cancel عمل مورد نظر لغو می شود. (برای اطلاعات بیشتر به راهنمای نرم افزار FBD مراجعه کنید)

: Updating Firmware

با انتخاب این گزینه می توان Firmware دستگاه را به روز رسانی کرد. با کلیک بر روی گزینه Updating Firmware پیغام زیر نمایش داده می شود.



این پیغام بیان گر این است که اتصالات تغذیه را بررسی کنید و در طول برنامه ریزی دستگاه چیزی را تغییر ندهید. با کلیک بر روی دکمه OK دستگاه وارد صفحه به روز رسانی می شود. (برای اطلاعات بیشتر به راهنمای PACs FirmwareLoader 1.0.pdf مراجعه کنید)

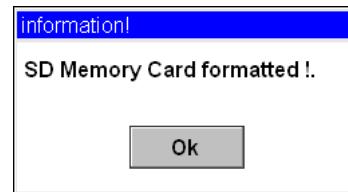


: Format SD Card

با انتخاب این گزینه می توان کارت حافظه داخلی دستگاه را Format کرد. با کلیک بر روی این گزینه پیام زیر نمایش داده می شود. در این مرحله برای لغو عملیات Format باید دستگاه ریست شود.



این پیام بیانگر این است که با فرمت کردن کارت حافظه ، تمام اطلاعات روی کارت پاک می شود. با کلیک بر روی Ok کارت حافظه دستگاه می شود. پس از این که کارت حافظه با موفقیت Format شد ، پیغام زیر نمایش داده می شود.



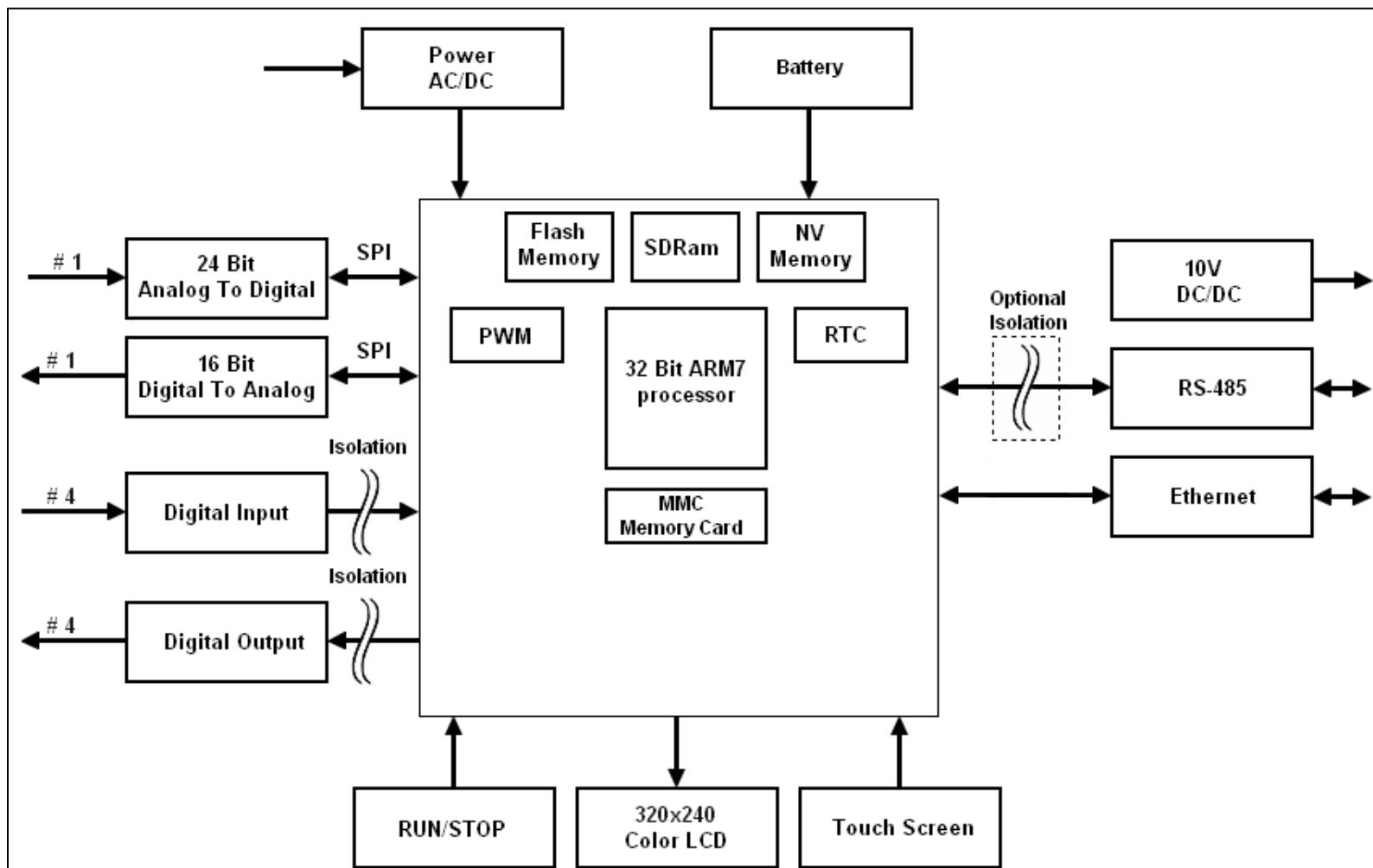
: Application CRC Error پیغام



پیغام خطای Application CRC Error زمانی روی صفحه HMI نشان داده می شود که برنامه ای روی دستگاه نیست و یا برنامه به خوبی روی دستگاه دانلود نشده است و اجرا نمی شود. باید دستگاه را در حالت STOP قرار داده و روی گزینه OK کلیک کرده ، سپس برنامه را دوباره روی دستگاه دانلود کرد.

۲-مشخصات

۱-۲ بلوک دیاگرام



دستگاه PACs7035 دارای قسمت های مختلفی از جمله صفحه نمایش ۳/۵ اینچ با صفحه لمسی ، ورودی های آنالوگ و دیجیتال ، خروجی های آنالوگ و دیجیتال ، مولد پالس PWM ، RTC ، مموری کارت Memory Card و ... می باشد.

دستگاه PACs7035 دارای صفحه نمایش رنگی ۳/۵ اینچ با رزولوشن ۳۲۰x۲۴۰ و صفحه لمسی مقاومتی می باشد.

بلوک مبدل آنالوگ به دیجیتال دارای ۱ کانال ورودی آنالوگ ۲۴ بیتی می باشد که از مدل AD7714 استفاده می کند. این کانال توسط پروتکل SPI با پردازنده ارتباط برقرار می کند.

بلوک مبدل دیجیتال به آنالوگ دارای ۱ کانال خروجی آنالوگ ۱۶ بیتی با ۳ حالت خروجی می باشد که از مدل AD420 برای این کانال استفاده شده است. این کانال توسط پروتکل SPI با پردازنده ارتباط برقرار می کند.

بلوک ورودی دیجیتال دارای ۴ کانال ورودی دیجیتال ایزوله شده می باشد.

بلوک خروجی دیجیتال دارای ۴ کانال خروجی دیجیتال ایزوله شده به صورت Open Collector یا رله با قابلیت تولید پالس PWM می باشد.

درگاه سریال RS-485 برای ارتباط با کامپیوتر و یا ایجاد شبکه با دستگاه های دیگر می باشد و امکان ایزوله شدن آن وجود دارد.

بلوک Ethernet دستگاه امکاناتی از قبیل شبکه شدن در بستر Webserver ، Ethernet و ... به دستگاه اضافه کرده است.

همچنین وجود بلوک RTC به عنوان ساعت داخلی سیستم و دارا بودن کارت حافظه داخلی دستگاه را به عنوان یک Data Logger در اختیار کاربر قرار می دهد.

تغذیه دستگاه توسط یک مبدل AC/DC تامیین می شود که می تواند ورودی ۱۰۰ تا ۲۴۰ ولت AC داشته باشد. یک تغذیه ۱۰ ولت برای تحریک سنسورها درون دستگاه تعییه شده است. همچنین دستگاه PACs7035 قابلیت کار با تغذیه ۲۴ ولت DC را با درخواست مصرف کننده دارا می باشد.

دستگاه PACs7035 دارای پردازنده ۳۲ بیتی ARM7 ، حافظه Flash برای برنامه ریزی ، SDRAM ، و حافظه غیر فرار از نوع RAM که داده های آن با باطری ذخیره می شود ، می باشد.

۲-۲ محدوده پارامتر ها

نکته	توضیحات	پارامتر
	VA ۵ - AC ۱۰۰ - ۲۴۰ ولت	ولتاژ تغذیه
	DC ۲۴ ولت	
	۵۰ میلی آمپر	جریان تغذیه
۱	۱۰ ولت ۱۰۰ میلی آمپر رگوله شده	خروجی ۱۰ ولت
	LCD رنگی با صفحه لمسی	نمایشگر
	۳/۵ اینچ، رزولوشن ۳۲۰x۲۴۰	اندازه نمایشگر
	۲۵۵ ۱ تا	محدوده ID
۲	۹۶۰۰، ۳۸۴۰۰، ۱۹۲۰۰، ۵۷۶۰۰، ۱۲۵۰۰۰، ۲۵۰۰۰۰	Baud Rate
	۱	Stop Bit
	None	Parity
	۸ بیت	Data Size
	۱۰/۱۰۰ Mbps	Ethernet
۳	۵۰۰ میلی ثانیه	Program Time out
۴	نامحدود، با توجه به عمر باتری	NVRam Read/Write Cycle
	۴ کanal ورودی دیجیتال ایزوله شده	DI
	۴ کanal خروجی دیجیتال ایزوله شده	DO
	۱ کanal ورودی آنالوگ ۲۴ بیتی	AI
	۱ کanal خروجی آنالوگ ۱۶ بیتی	AO
	انواع سنسور های RTD	RTD
	۰ تا ۲/۵ ولت ، -۲/۵ تا ۲/۵ ولت	ولتاژ
	۰ تا ۲۰ میلی آمپر	جریان
	1nA Max	جریان ورودی
محدوده ورودی تک قطبی	0 to $\frac{2.5}{Gain}$	محدوده ولتاژ تفاضلی
	$\frac{\pm 2.5}{Gain}$	
	+2.5 V	ولتاژ مرجع
	۰ تا ۲۰ میلی آمپر ۰ تا ۲۰ میلی آمپر ۰ تا ۲۴ میلی آمپر	جریان
	خروجی آنالوگ	
	قابلیت دریافت پالس تا فرکانس ۱ KHZ	نوع ورودی دیجیتال
	صفر : ۰ - ۸ ولت (۱ ± ولت) یک : ۸ - ۴۸ ولت	ولتاژ ورودی دیجیتال
	۷۰ میلی آمپر	جریان ورودی دیجیتال
	۳۰۰۰ Vrms	ولتاژ ایزولاسیون

	قابلیت تولید پالس تا فرکانس ۱ KHZ	Open Collector	خروجی دیجیتال
	۴ KHz تا ۰۰۰۴ Hz ۳۲ بیتی	PWM	
۵		رله	
	ولتاژ خروجی دیجیتال ۳ ولت تا ۴۸	ولتاژ خروجی دیجیتال	خروجی دیجیتال
	۵۰۰ میلی آمپر پیوسته ، ۱ آمپر لحظه ای	جریان خروجی دیجیتال	
	ولتاژ خروجی دیجیتال ۲۲۰ ولت AC	ولتاژ خروجی دیجیتال	
	۵۰۰ میلی آمپر	جریان خروجی دیجیتال	
	۲۰- تا ۵۰ درجه سانتیگراد		دما کاری
	۴۰- تا ۷۰ درجه سانتیگراد		دما نگهداری

۱- ولتاژ خروجی ۱۰ ولت برای مصرف عمومی نیست و فقط برای تحریک سنسور ها تعییه شده است.

۲- با درخواست مصرف کننده امکان ایزوله کردن درگاه RS-485 وجود دارد، درگاه RS-485 دستگاه ها پیش فرض در کارخانه دارای ایزولاسیون نمی باشند.

۳- Program Time out پارامتری برای پروگرام کردن دستگاه است. این پارامتر مربوط به تنظیمات شبکه در نرم افزار FBD Editor می باشد و از مقدار ذکر شده نباید کمتر باشد.

۴- NV Ram این دستگاه با باطری ذخیره می شود و تا زمانی که عمر باطری تمام نشود محدودیت نوشتن و خواندن نداریم.

۵- خروجی های دیجیتال دستگاه PACs7035 یا دارای خروجی رله است یا ترانزیستور و همزمان دارای هر دو نوع خروجی نمی باشد.

(Ethernet) - ۳ اترنت

دستگاه های سری ۷۰۰۰ دارای سخت افزار داخلی Ethernet می باشند. این سخت افزار امکاناتی مانند شبکه شدن دستگاه ها با کابل Ethernet و ارتباط با کارت حافظه داخلی را در اختیار کاربر قرار می دهد. تمام سرویس های ذکر شده از پروتکل TCP در بستر WebServer استفاده می کنند.

در نرم افزار FBD Editor در مسیر... Ethernet Device >> Ethernet Setting... و Ethernet می توان تنظیمات Ethernet را انجام داد. در جدول زیر پارامترهای مقادیر پیش فرض آن آمده است.

شماره	پارامتر	مقدار پیش فرض
۱	IP Address	192.168.1.100
۲	Subnet Mask	255.255.255.0
۳	Default Gateway	192.168.1.254
۴	Primary DNS	192.25.2.129
۵	Secondary DNS	192.25.2.130
۶	MAC Address	1.48.108.162.69.94
۷	FTP/HTTP Password	0000

<ul style="list-style-type: none"> ▪ باید توجه داشت که پارامتر های Ethernet فقط نوشتنی می باشند و نمی توان مقادیر آنها را از دستگاه خواند ▪ پارامتر های Ethernet از طریق پروگرام کردن در دستگاه قرار می گیرد ▪ پس از تنظیم پارامتر های Ethernet و دانلود آن روی دستگاه توسط نرم افزار ، باید دستگاه را یکبار خاموش و روشن کرد تا تغییرات اعمال شود 	توجه
---	------

در ادامه هر پارامتر به اختصار توضیح داده شده است.

:MAC Address

هر دستگاهی که قابلیت اتصال به شبکه Ethernet را داشته باشد ، دارای یک MAC Address منحصر به فرد در شبکه است. MAC Address یک کد ۶ بایتی است و برای هر دستگاه یک مقدار ثابت و معین است. در صورت استفاده از چند دستگاه در یک شبکه باید MAC Address هر دستگاه منحصر به فرد باشد. بیت اول از بایت اول MAC Address تعیین کننده Unicast یا Multicast بودن آن می باشد. ۰ = Unicast و ۱ = Multicast. برای اطلاعات بیشتر به پروتکل های مربوطه مراجعه شود)

: IP Address

IP یک کد ۴ بایتی است که آدرس دستگاه در شبکه می باشد. مقدار اول تا سوم IP در یک شبکه محلی (LAN) بیانگر کد شبکه ای است که دستگاه در آن قرار گرفته است و مقدار بایت چهارم کد آن دستگاه خاص در شبکه مورد نظر می باشد. کد شبکه های محلی (LAN) به صورت پیش فرض برابر 192.168.1 است.

: Subnet Mask

برای تشخیص اینکه دستگاهی با IP داده شده در شبکه محلی قرار دارد یا در شبکه خارجی ، از Subnet Mask استفاده می شود. یک کد ۴ بایتی است که برای شبکه های محلی (LAN) مقدار آن برابر 255.255.255.0 است.

: Default Gateway

دستگاهی که در یک شبکه محلی با شبکه خارجی دیگری ارتباط دارد با عنوان Gateway آن شبکه شناخته می شود. ارتباط دستگاه های قرار گرفته در یک شبکه با دستگاه هایی که در شبکه دیگری قرار گرفته اند ، به وسیله Gateway برقرار می شود. هنگامی که دستگاهی بخواهد با دستگاه دیگری در شبکه Ethernet ارتباط برقرار کند ، ابتدا با استفاده از Subnet Mask بررسی می کند که دستگاه مقصد در شبکه محلی قرار گرفته است یا در یک شبکه خارجی قرار دارد. اگر دستگاه مقصد در شبکه محلی قرار دارد ، مستقیماً با آن ارتباط برقرار می کند. اما در صورتی که دستگاه مقصد در شبکه دیگری باشد دستگاه مبدأ از طریق Gateway با آن دستگاه ارتباط برقرار می کند. بنابراین در شبکه هایی که با شبکه خارجی دیگری ارتباط دارند تعیین Gateway برای برقراری ارتباط بین دستگاه های این دو شبکه لازم است. اما اگر شبکه محلی (LAN) با شبکه دیگری ارتباط ندارد، تعیین Gateway ضروری نیست.

: FTP/HTTP Password

مقدار این پارامتر ، Password سرویس های FTP و HTTP دستگاه می باشد. (Password برای FTP و HTTP مشترک می باشد)

Webserver ۱-۳

وجود Web Server داخلی در این دستگاه ها، این امکان را برای کاربر فراهم می آورد که بتواند صفحات Web با فرمت html را بر روی دستگاه قرار دهد و سپس از طریق پروتکل HTTP با دستگاه ارتباط برقرار کند.

با برقراری ارتباط با دستگاه از طریق پروتکل HTTP ، محتویات صفحات html بارگذاری شده بر روی دستگاه از طریق نرم افزارهای Web (مانند Internet Explorer) قابل مشاهده است. کاربر می تواند صفحات html دلخواه خود را طراحی کند و نیز از طریق این صفحات متغیرهای موجود در برنامه دستگاه را مانیتور نماید و مقادیر آنها را تغییر دهد. با این امکان، اپراتور قادر است حتی از طریق شبکه اینترنت و از هر مکانی به دستگاه متصل شده و صفحات html را مشاهده کند و بدین وسیله وضعیت متغیرهای مختلف دستگاه را ببیند و یا فرامین مورد نظر خود را از این طریق برای دستگاه ارسال نماید.

دو نوع صفحه وب در سیستم می تواند وجود داشته باشد :

صفحات وب استاتیک (Static Web Pages)

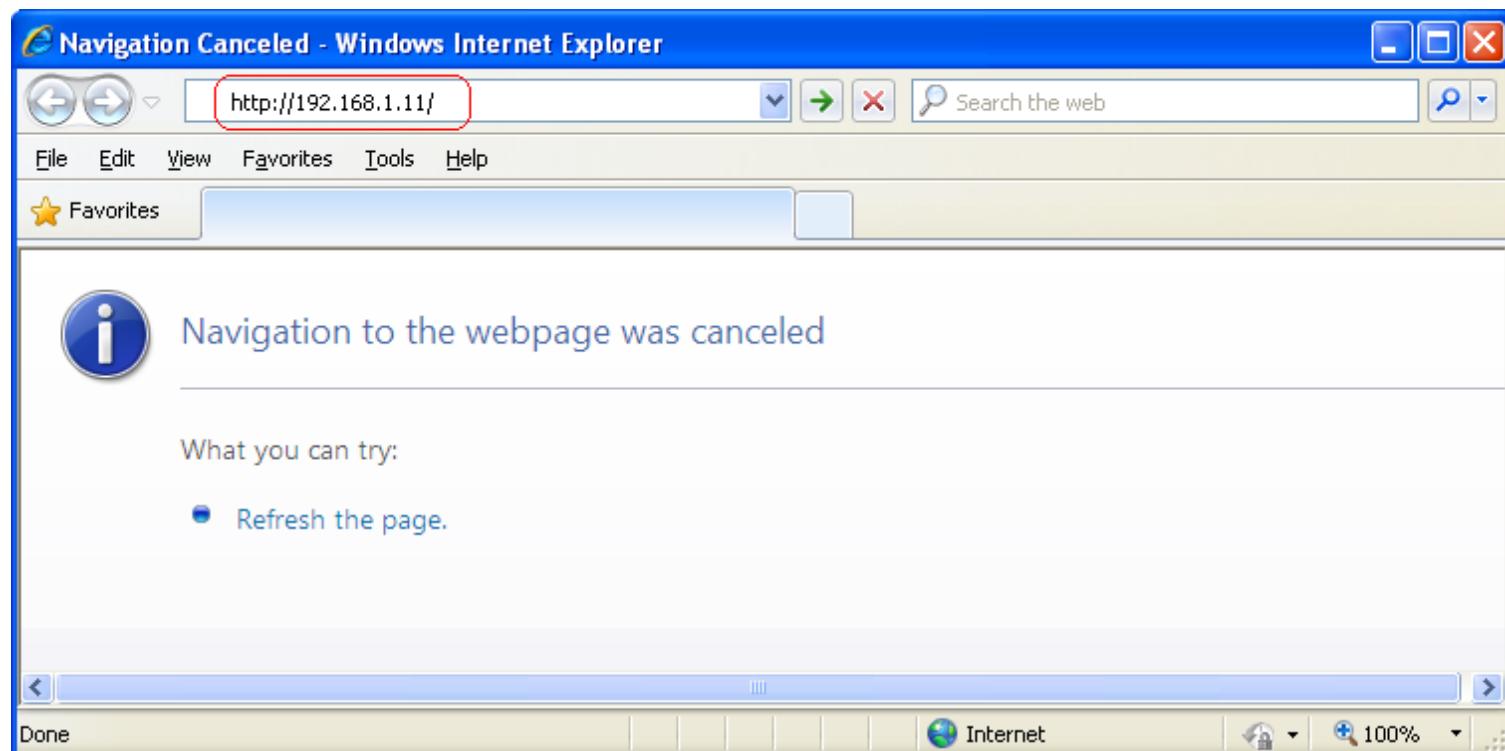
صفحاتی هستند که محتویات آنها تغییر نمی کند و همیشه به همان صورتی که طراحی شده اند نمایش داده می شوند. این صفحات به زبان استاندارد html نوشته می شوند و با پسوند .html یا .htm. ذخیره می شوند. برای طراحی صفحات وب استاتیک می توان از یک نرم افزار ساده ویرایش متن مانند Notepad و یا نرم افزار های طراحی صفحات html استفاده نمود.

صفحات وب دینامیک (Dynamic Web Pages)

صفحاتی هستند که در هر بار نمایش ، محتویات آنها ممکن است تغییر کند. به عنوان مثال صفحاتی که مقدار متغیری از یک سیستم را در هر لحظه نشان می دهند صفحات دینامیک هستند. برای طراحی صفحات دینامیک باید از یک زبان اسکریپت نویسی استفاده نمود. در سیستم PAC برای این کار از زبان اسکریپت نویسی CGI استفاده می شود. هنگامی که اپراتوری بخواهد با پروتکل HTTP با یک دستگاه PAC ارتباط برقرار کند و یک صفحه وب دینامیک را ببیند ، صفحه مورد نظر توسط دستگاه پردازش می شود و محتویات دینامیک در صفحه اعمال می شود و سپس نمایش داده می شود. برای آشنایی با نحوه طراحی صفحات وب به [Help نرم افزار FBD Editor](#) مراجعه کنید.

نحوه برقراری ارتباط با دستگاه از طریق پروتکل : HTTP

ابتدا از اتصال سخت افزاری دستگاه به شبکه Ethernet اطمینان حاصل نمایید. برای برقراری ارتباط با دستگاه از طریق پروتکل HTTP ، یک نرم افزار جستجوی صفحات وب مانند Internet Explorer را باز کنید. سپس در قسمت آدرس این نرم افزار ، IP دستگاه مورد نظر را با پروتکل HTTP وارد نمایید. برای این کار ابتدا عبارت http:// را در این قسمت وارد کرده و سپس IP دستگاه را وارد نمایید.



پس از وارد نمودن IP دستگاه و زدن کلید Enter ، پنجره‌ی زیر نمایش داده می شود.

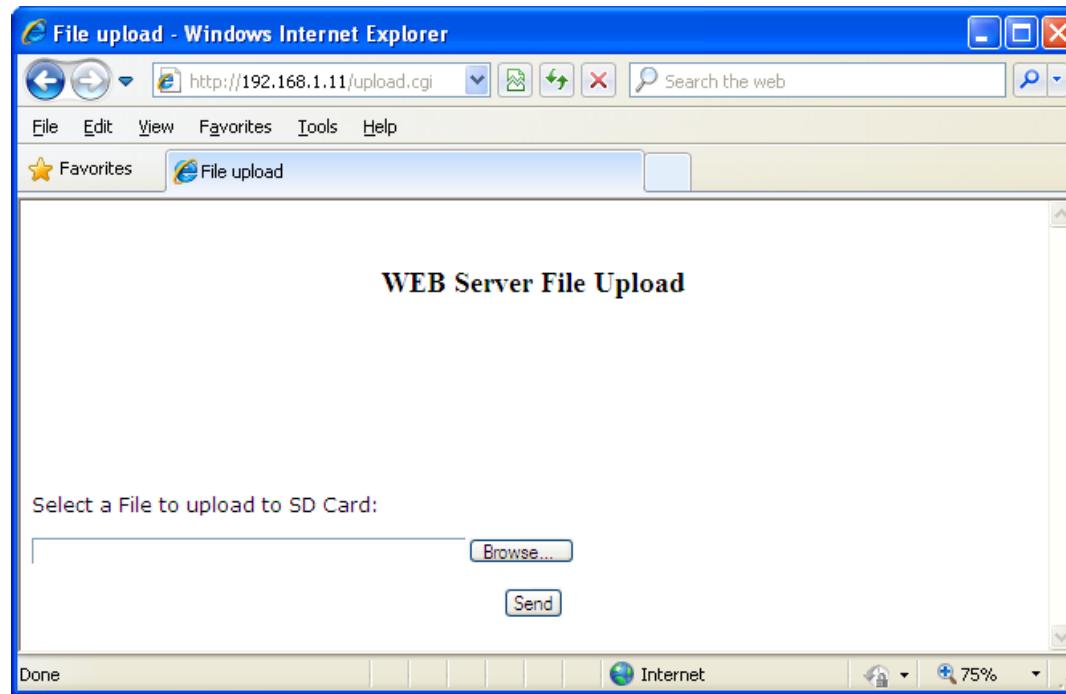


در این پنجره باید User name و Password را وارد کنید. User name همه دستگاه ها عبارت admin می باشد و قابل تغییر نیست. مقدار پیش فرض Password برای دستگاه ها برابر 0000 می باشد و می توان در قسمت Ethernet Setting آن را تغییر داد. با وارد کردن User name و Password و صفحه html داخلی دستگاه نمایش داده می شود.

در صورتی که کاربر هیچ صفحه ای بر روی دستگاه قرار نداده باشد ، صفحه html پیش فرض دستگاه نمایش داده می شود.



در این صفحه با کلیک بر روی لینک Diagnostic صفحه ای باز می شود که در آن می توان متغیر های مربوط به ورودی و خروجی های دستگاه را مانیتور کرد. همچنین با کلیک بر روی لینک Upload نیز صفحه ای باز می شود که در آن صفحه می توان فایلی را به کارت حافظه دستگاه انتقال داد.



برای استفاده از سیستم File Upload در صفحات html ایجاد شده توسط کاربر باید از فایل upload.cgi استفاده کرد و لینک آن را در صفحه مورد نظر قرار داد.

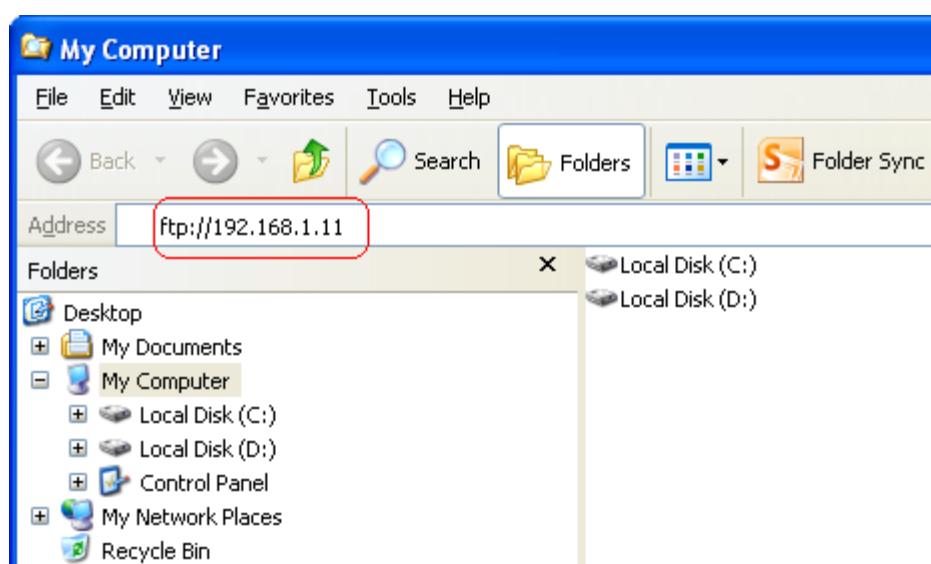
۲-۳ ارتباط با پروتکل FTP

یک پروتکل استاندارد است که برای انتقال و مدیریت فایل‌ها و پوشش‌ها در شبکه Ethernet استفاده می‌شود. با استفاده از این پروتکل می‌توان فایل‌را به سیستم انتقال داد یا فایل‌را از سیستم دریافت نمود. همچنین حذف و ایجاد پوشش‌ها و فایل‌ها و تغییر نام آنها امکان‌پذیر می‌شود.

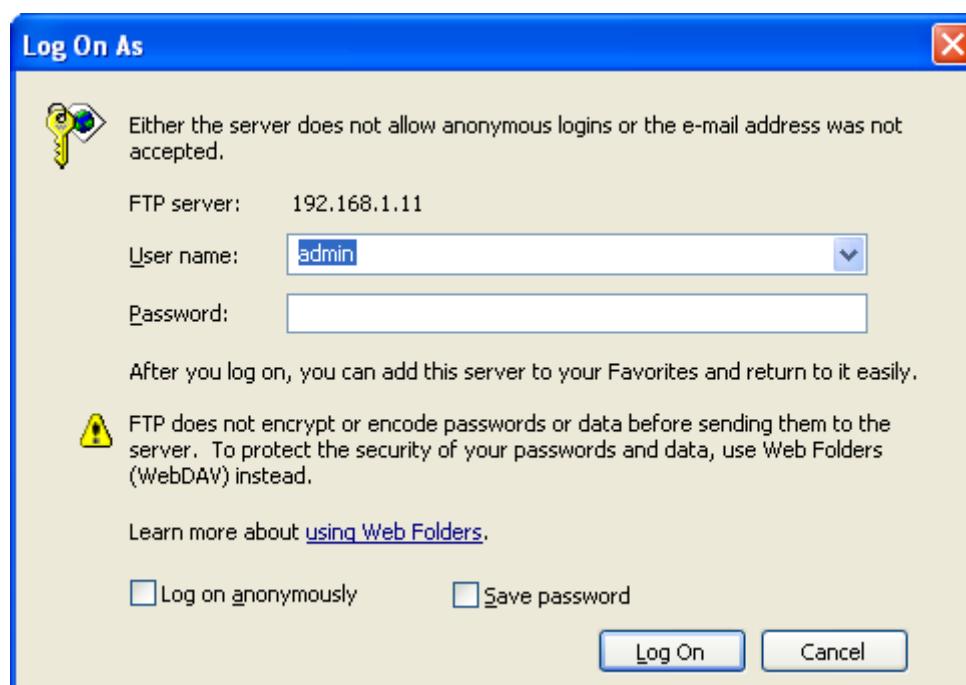
برای انتقال و دریافت فایل از کارت حافظه یک دستگاه PAC با استفاده از پروتکل FTP می‌توان به روش‌های زیر عمل کرد.

ارتباط از طریق Windows Explorer : (My Computer)

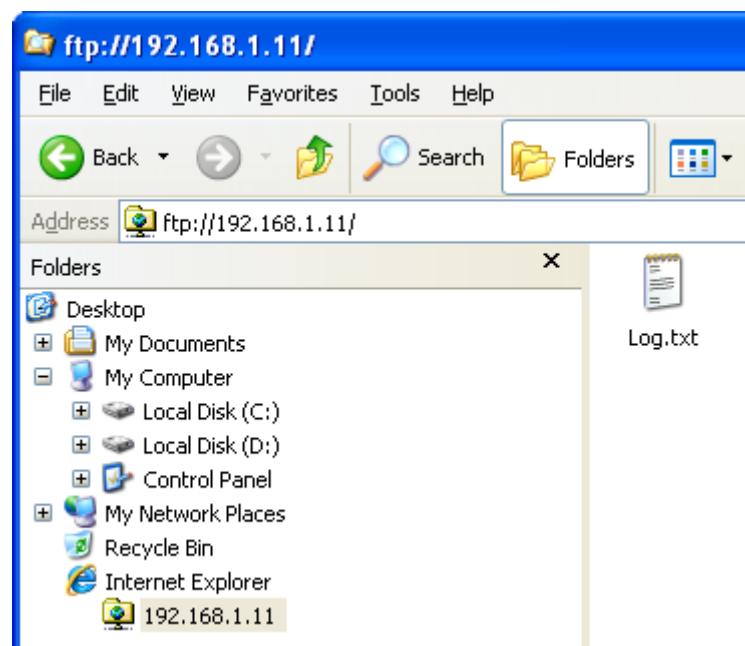
پس از اتصال دستگاه به کامپیوتر از طریق شبکه Ethernet ، پنجره Windows Explorer (My Computer) را در کامپیوتر باز کنید. در نوار آدرس IP دستگاه را به صورت ftp://IP وارد کنید.



با زدن کلید Enter کامپیوتر با دستگاه ارتباط برقرار می‌کند و پنجره زیر نمایش داده می‌شود.



در این پنجره باید User name و Password را وارد کنید. User name همه دستگاه‌ها عبارت admin می‌باشد و قابل تغییر نیست. مقدار پیش فرض Password برای دستگاه‌ها برابر 0000 می‌باشد و می‌توان در قسمت Ethernet Setting آن را تغییر داد. با وارد کردن User name و Password و زدن کلید Log On ، فضای کارت حافظه دستگاه نمایش داده می‌شود.

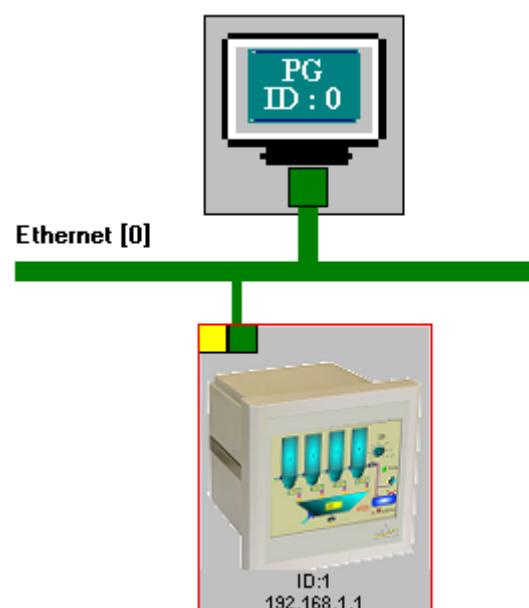


پس از اینکه فایلی را بر روی حافظه جانبی دستگاه کپی کردید ، برای اطمینان از انتقال درست فایل ، در پنجره Explorer کلیک راست کرده و روی گزینه Refresh کلیک کنید. سپس با کلیک راست کردن بر روی فایل مورد نظر و انتخاب گزینه Properties می توانید حجم فایل کپی شده را با حجم فایل اصلی مقایسه کنید.

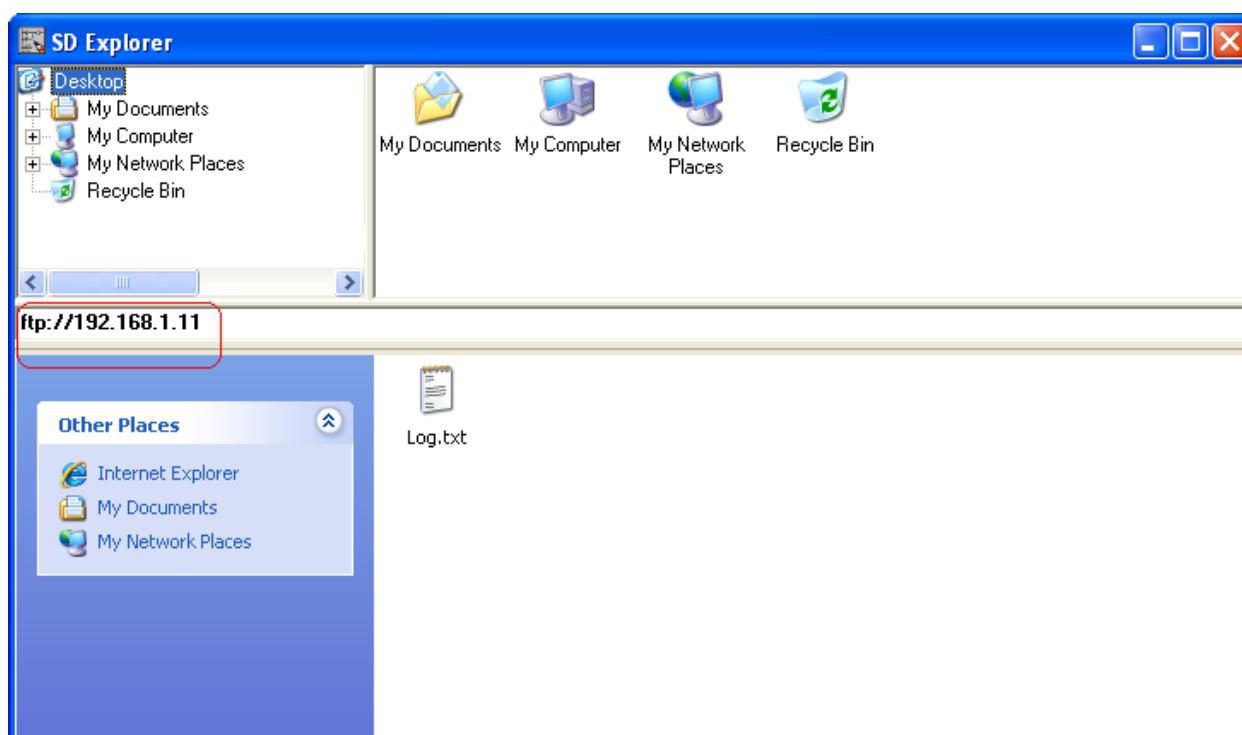
ارتباط از طریق SD Explorer :

با استفاده از گزینه SD Explorer در نرم افزار FBD Editor می توان با کارت حافظه دستگاه ارتباط برقرار کرد و عملیات انتقال و دریافت فایل و یا حذف و ایجاد فایل را در کارت حافظه انجام داد.

برای این کار ابتدا ارتباط سخت افزاری بین کامپیوتر و دستگاه Ethernet شبکه PAC را از طریق شبکه Ethernet برقرار نمایید و تنظیمات شبکه را در نرم افزار FBD Editor انجام دهید. (برای اطلاعات بیشتر به Help نرم افزار FBD Editor مراجعه شود)



دستگاه را در محیط Hardware Configuration انتخاب کنید ، سپس در منوی Device روی گزینه Device (Device >> SD Explorer...) کلیک کنید. در پنجره باز شده باید User name و Password را وارد کنید. User name همه دستگاه ها عبارت admin می باشد و قابل تغییر نیست. مقدار پیش فرض Password برای دستگاه ها برابر 0000 می باشد و می توان در قسمت Ethernet Setting آن را تغییر داد. با وارد کردن User name و Password و زدن کلید Log On ، فضای کارت حافظه دستگاه نمایش داده می شود.



در قسمت پایین پنجره SD Explorer ، فضای کارت حافظه و در قسمت بالا فضای Explorer کامپیوتر نشان داده می شود. کاربر از طریق این پنجره می تواند فایل های مورد نظر خود را بین کامپیوتر و کارت حافظه دستگاه انتقال دهد.

<p>▪ در نوار آدرس SD Explorer می توان User name و Password را به صورت <code>ftp://admin:Password@IP</code> وارد کرد.</p>	<p>توجه</p>
--	-------------

۳-۳ دامین دستگاه (Domain)

دستگاه هایی که دارای سیستم Ethernet می باشند ، دارای دامین نیز هستند و در سرویس های Webserver و FTP می توان بجای استفاده از IP از دامین دستگاه استفاده کرد. دامین دستگاه ها به صورت پیش فرض عبارت "PAC" می باشد .

پس از دانلود کردن برنامه توسط نرم افزار FBD Editor RUN کردن آن ، اسم دستگاه و RUN در پروژه به عنوان دامین دستگاه در نظر گرفته می شود. باید توجه داشت تنها زمانی که دستگاه RUN شود ، دامین آن تنظیم می شود و اگر دستگاه در حالت STOP روشن شود ، دامین دستگاه مقدار پیش فرض آن "PAC" خواهد بود. همچنین اگر دستگاه از حالت RUN به STOP برود ، دامین دستگاه تنظیم شده خواهد ماند(اسم دستگاه در پروژه نرم افزار .(FBD Editor

▪ در صورتی که دستگاه به شبکه Ethernet وصل نباشد با کمی تاخیر RUN می شود	توجه
---	------

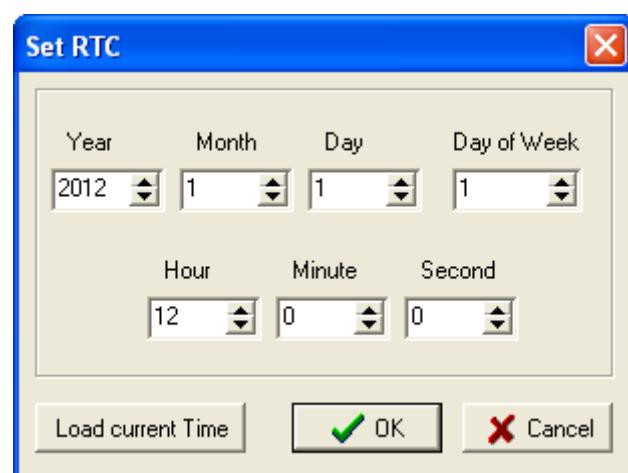
دستگاه MMC و باطری دستگاه RTC - ۴

۱-۴ ساعت داخلی سیستم (RTC)

دستگاه PACs7035 دارای RTC می باشد و می تواند با استفاده از باطری پشتیبان(Backup Battery) تاریخ و ساعت جاری را در خود نگهداری کند و با خاموش و روشن شدن دستگاه تغییری نمی کند.

تنظیم کردن ساعت و تاریخ دستگاه توسط نرم افزار FBD Editor انجام می شود و در نرم افزار در مسیر... Device >> Date & Time Setting... می توان این کار را انجام داد.

با کلیک بر روی Date & Time Setting پنجره زیر نمایش داده می شود.



با زدن کلید Load current Time ، ساعت و تاریخ کنونی کامپیوتر شما در بخش های این پنجره وارد می شود. با زدن کلید OK ، فرمان تنظیم ساعت برای دستگاه ارسال می شود. در صورتی که ساعت دستگاه به درستی تنظیم گردد ، پیامی به صورت زیر نمایش داده خواهد شد.



<ul style="list-style-type: none"> ▪ ساعت و تاریخ دستگاه را با روش ذکر شده فقط می توان تنظیم کرد و نمی توان آن را خواند. ▪ برای خواندن ساعت و تاریخ دستگاه می توان از منوی تنظیمات دستگاه استفاده کرد 	توجه
---	---

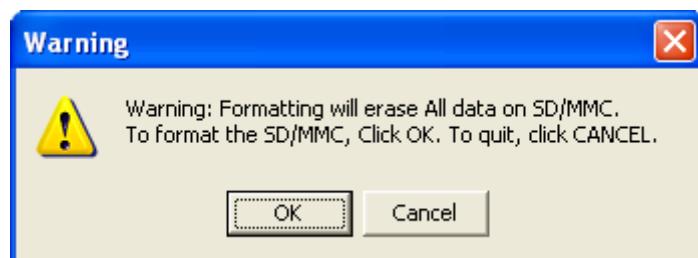
۴-۲MMC کارت حافظه دستگاه

دستگاه PACs7035 دارای کارت حافظه 1GB داخلی جهت استفاده به عنوان Data Logging و یا مصارف دیگر می باشد. برای ارتباط با کارت حافظه و انتقال اطلاعات بین دستگاه و کامپیوتر از پروتکل FTP استفاده می شود. (به قسمت ۲-۳ ارتباط با پروتکل FTP مراجعه شود)

در نرم افزار FBD Editor گزینه ای برای فرمت کردن کارت حافظه در نظر گرفته شده است . در مسیر Device >> Format SD Card می توان این کار را انجام داد.

▪ برای فرمت کردن کارت حافظه ، دستگاه باید در حالت STOP باشد	توجه
---	------

با کلیک بر روی گزینه Format SD Card پیام زیر نمایش داده می شود.



با فرمت نمودن حافظه جانبی دستگاه، تمامی اطلاعات روی آن پاک خواهد شد. برای فرمت نمودن حافظه جانبی دستگاه کلید OK را بزنید و برای لغو فرمت ، کلید Cancel را بزنید. با زدن کلید OK فرمان فرمت برای دستگاه فرستاده می شود و در صورتی که فرمت با موفقیت انجام شود، پیامی مبنی بر موفقیت آمیز بودن فرمت به شما نشان داده می شود. در صورتی که عملیات فرمت به درستی انجام نشود، پیامی مبنی بر عدم موفقیت در فرمت حافظه جانبی دستگاه به شما نشان داده می شود.

در صورتی که فرمت با موفقیت انجام نشد نکات زیر را بررسی کنید:

- ارتباط سخت افزاری بین دستگاه و کامپیوتر برقرار باشد.
- ID یا IP دستگاه در نرم افزار با ID یا IP آن بر روی خود دستگاه یکی باشد.
- دستگاه در وضعیت Stop قرار داشته باشد.
- تنظیمات شبکه RS-485 یا Ethernet کامپیوتر و نرم افزار درست باشد.
- در تنظیمات پورت کامپیوتر (PG) در نرم افزار FBD Editor ، مقدار گزینه Time out کم نباشد (برای فرمت نمودن حداقل آن را بین ۵۰۰ تا ۱۰۰۰ قرار دهید).

در صورت صحت موارد فوق ، کارت حافظه دارای مشکل می باشد و باید تعویض شود.

اگر کارت حافظه دارای مشکل باشد ، در صورتی که در برنامه خود از توابع فایل استفاده کنیم دستگاه ریست می شود.

▪ برای بررسی سلامت کارت حافظه ، می توان کارت حافظه را چند بار فرمت کرد. در صورتی که کارت حافظه با موفقیت فرمت شود سالم می باشد.	توجه
---	------

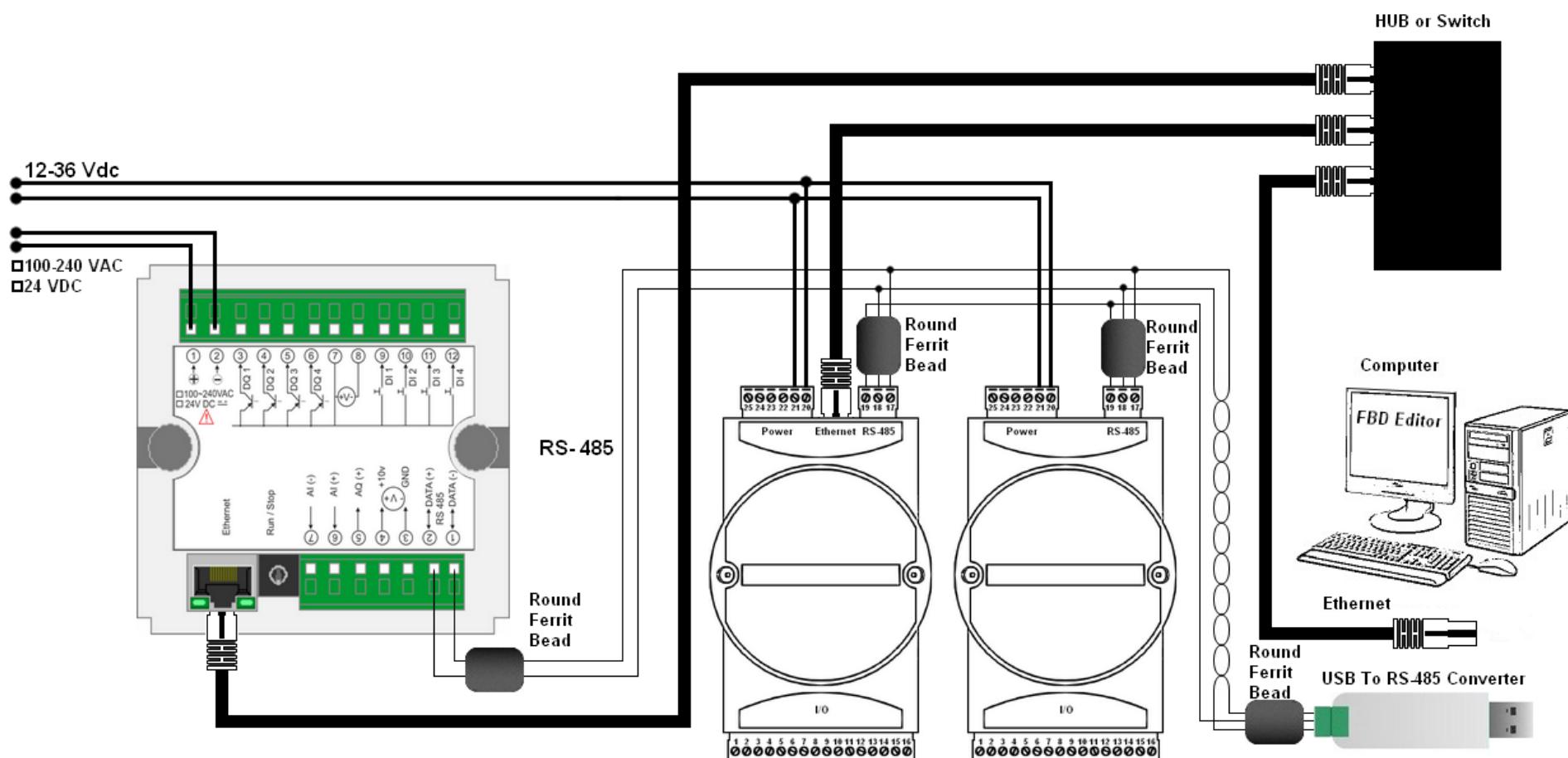
۴-۳ باطربی پشتیبان (Backup Battery)

دستگاه PACs7035 دارای باطربی پشتیبان داخلی می باشد و اطلاعات RTC ، تنظیمات Ethernet و اطلاعات حافظه غیر فرار توسط باطربی داخلی سیستم نگهداری می شود. در صورت بروز مشکل برای باطربی اطلاعات ذکر شده از بین می رود .

▪ سلامت باطربی دستگاه را می توان با تنظیم کردن و خواندن RTC و بررسی صحت آن پس از خاموش و روشن کردن دستگاه ، بررسی کرد	توجه
---	------

۵- سیم کشی و اتصالات

۱-۵ تغذیه دستگاه و شبکه



- هنگام اتصال سیم های تغذیه به قطب های آن دقت کنید
- سیم های تغذیه را نزدیک سیم شبکه RS-485 و سیم های ورودی های آنالوگ قرار ندهید

توجه

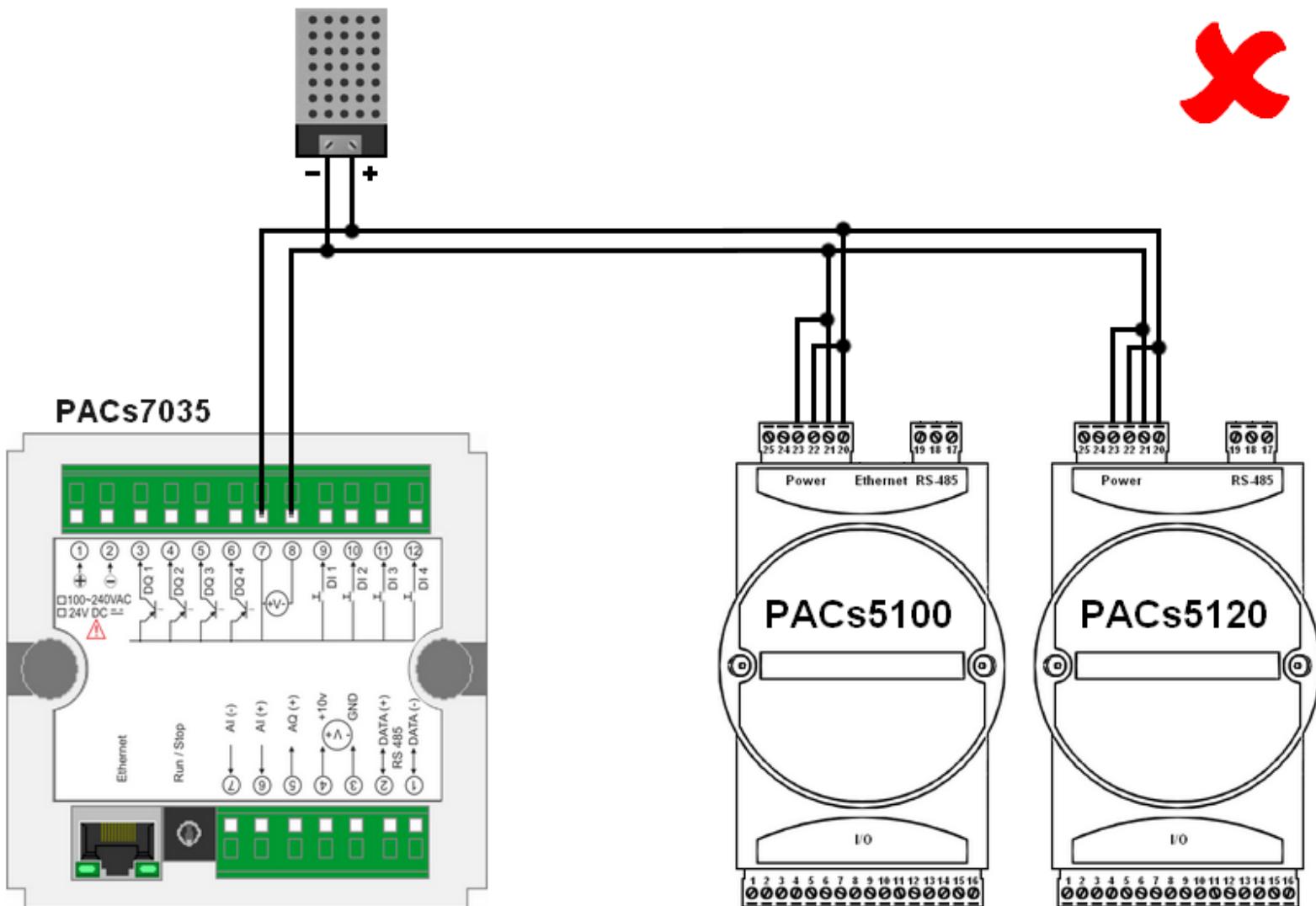
- سیستم شبکه Ethernet هم با کابل کراس کار می کند هم با کابل ساده
- برای سیم کشی شبکه RS-485 از کابل PROFIBUS یا از سیم به هم تابیده استفاده کنید
- برای کاهش نویز، در ابتدا و انتهای سیم کشی شبکه RS-485 از فریت بید استفاده کنید
- سیم کشی شبکه را از خطوط تغذیه و ولتاژ بالا دور نگه دارید

توجه

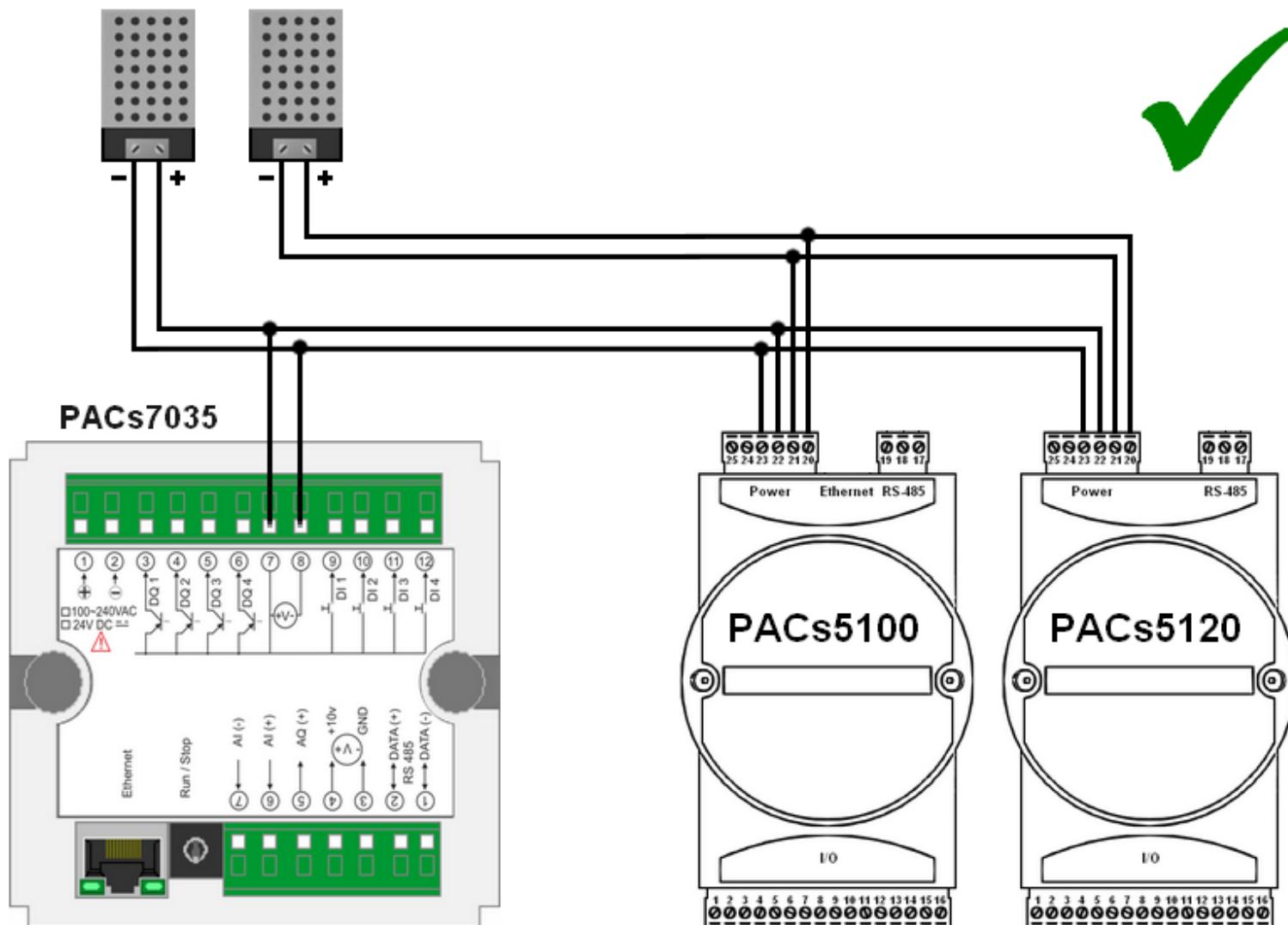
- در شبکه RS-485 به طور طبیعی بدون استفاده از Repeater می توان تا ۳۲ دستگاه استفاده کرد
- با توجه به اینکه دستگاه های سری PACs می تواند ۱۵ ID را داشته باشد، در یک شبکه تنها می توانیم ۱۵ دستگاه استفاده کنیم
- در صورت استفاده از دستگاه هایی که ID نرم افزاری دارند می توان تا ۳۲ دستگاه را در یک شبکه مجزا به کار برد

توجه

برای سیم کشی تغذیه دستگاه هایی که دارای ایزولاسیون برای ورودی ها و خروجی ها می باشند و تغذیه آنها مجزا است باید توجه داشت که باید از منابع تغذیه جدا گانه استفاده شود ، دستگاه هایی مانند PACs6380,PACs6131,PACs5120,PACs5100 و استفاده از تغذیه مشترک برای قسمت های ایزوله شده باعث وارد شدن نویز به داخل دستگاه ها می شود و ممکن است خطر عدم عملکرد درست دستگاه ها را در بر داشته باشد.



این نوع سیم کشی برای تغذیه دستگاه ها مناسب نمی باشد و توصیه نمی شود.



این نوع سیم کشی برای تغذیه دستگاه ها مناسب می باشد و توصیه می شود

۲-۵ ورودی های آنالوگ

مبدل آنالوگ به دیجیتال :

مبدل آنالوگ به دیجیتال داخلی دستگاه ۲۴ بیتی می باشد و با توجه با رابطه $i = 16777216 \cdot \frac{V}{2^5}$ در حالت تک قطبی + تا $\frac{V}{2^5}$ ولت دقت اندازه گیری ۰.۵ نانو ولت می شود و در حالت دو قطبی $i = 16777216 \cdot \frac{V - 2^5}{2^5}$ ولت برابر با $\frac{V}{2^5} - 0.5$ نانو ولت می شود. با توجه به این مطلب برای تبدیل عدد خوانده شده از متغیر AIx باید مقدار متغیر را در $0.5 \cdot 16777216$ برای حالت تک قطبی ضرب کنیم و برای حالت دو قطبی در $(0.5 \cdot 16777216) \cdot \frac{V - 2^5}{2^5}$ ضرب و از عدد حاصل مقدار $\frac{V}{2^5}$ کم کنیم. باید توجه داشت که اگر به ورودی آنالوگ بهره داده می شود باید مقدار بدست آمده را بر عدد 16777216 تقسیم کنیم.

نمونه:

ورودی آنالوگ : دوقطبی، پهلو : ۸

ولتاژ و ولتی ۳۱۲۵-۰/۳۱۲۵

اگ مقدار Al را باشد مقدار ولتاژ و دیودی، با توجه به اینکه گفته شده بار ۲۵٪ می باشد.

$$\text{بهره} = \left(\left(16777216 \times \frac{5}{16777216} \right) - 2.5 \right) / 8 = 0.3125$$

اگ مقدار Al ب ابر ۴۱۹۴۳۰.۴ باشد مقدار ولتاژ ورودی، با توجه به، ابطه گفته شده برای ۱۲۵/۰- مم، باشد.

$$((4194304 \times \frac{5}{16777716}) - 2.5)/8 = -0.15625$$

:Burnout Current

بیت BO در متغیر AIx_ModeGain مربوط به مدار Burnout Current مبدل آنالوگ به دیجیتال می باشد. با فعال کردن این مدار یک جریان ۱ میکرو آمپر وارد سنسور می شود و این امکان را می دهد که قطع یا اتصال کوتاه بودن سنسور را قبل از اندازه گیری مقدار آنالوگ تشخیص داد. در این حالت وقتی که BO یک است و مقدار خوانده شده از مبدل آنالوگ در مقیاس کامل (Full Scale) خود می باشد، نشان می دهد که سنسور اتصال باز است و اگر مقدار خوانده شده صفر باشد نشان می دهد که سنسور اتصال کوتاه است. برای عملکرد عادی مبدل آنالوگ به دیجیتال باید بیت BO را صفر کرد.

:Sample Rate

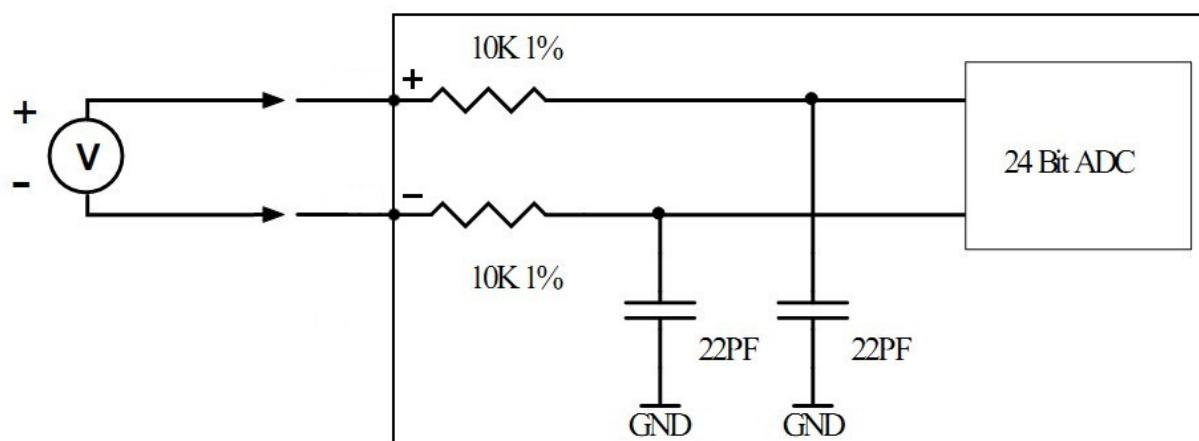
برای بدست آوردن Sample Rate سایر توابع به عدد معاد دسما، FilterLow و FilterHigh در متغیر FS0-FS11

Sample Rate = 19200/Code

FS0-FS11 معادل دسما = Code

- با هر بار تغییر در یکی از متغیرهای ورودی آنالوگ، مبدل AD7714 ریست شده و تمام متغیرهای مبدل آنالوگ بروز رسانی می‌شوند.

• ورودی ولتاژ

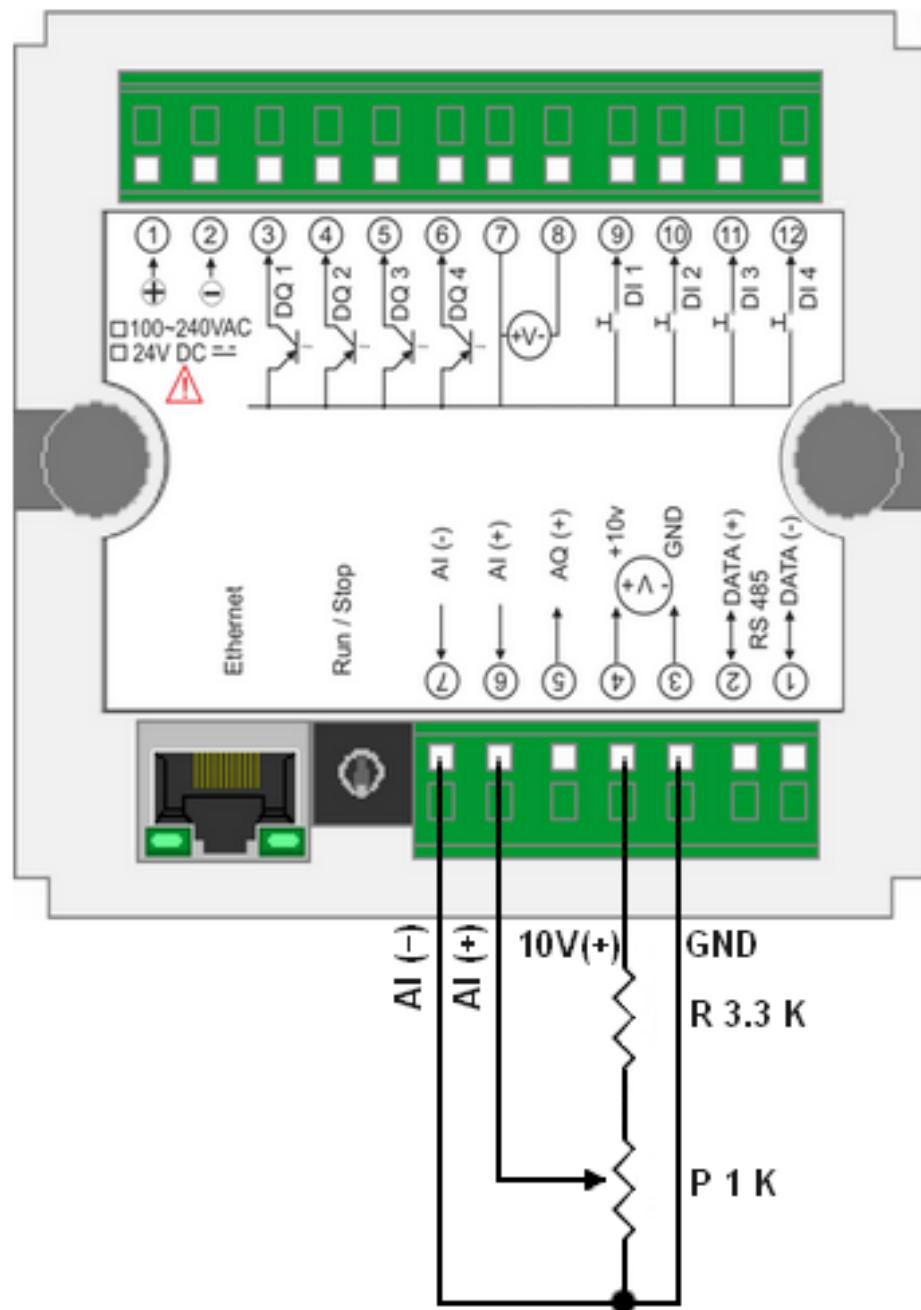


با در نظر گرفتن مقدار ولتاژ خروجی سنسور می توان سنسور را به صورت مستقیم و یا با تقسیم مقاومتی به PACs7035 وصل کرد. با توجه به قسمت ۲-۲ محدوده پارامترها، ورودی ولتاژ می تواند ۰ تا $\frac{2}{5}$ یا $\frac{2}{5}$ -۰ باشد. درصورتی که خروجی سنسور در این محدوده باشد می توان به صورت مستقیم سنسور را به ورودی آنالوگ وصل کرد ، در این حالت باید سیم مثبت سنسور به ترمینال مثبت ورودی آنالوگ و سیم منفی سنسور به ترمینال منفی وصل شود. در صورتی که ولتاژ خروجی سنسور بیشتر از محدوده ذکر شده باشد باید از تقسیم مقاومتی استفاده نمود.

در ادامه نحوه بکار بردن شبکه تقسیم مقاومتی برای این منظور توضیح داده شده است. در این حالت ولتاژ خروجی سنسور ۱۰ ولت در نظر گرفته شده است.

- | | |
|---|-------------|
| <ul style="list-style-type: none"> ▪ درصورتی که ورودی مبدل آنالوگ به دیجیتال دستگاه در هر حالتی تک قطبی باشد(۰-$\frac{2}{5}$) باید کanal منفی ورودی آنالوگ به زمین (GND) وصل شود. | <p>توجه</p> |
|---|-------------|

استفاده از پتانسیومتر و ولتاژ داخلی PACs7035 در یک شبکه تقسیم مقاومتی برای شبیه سازی استفاده از ورودی ولتاژ در شکل زیر نمایش داده شده است.



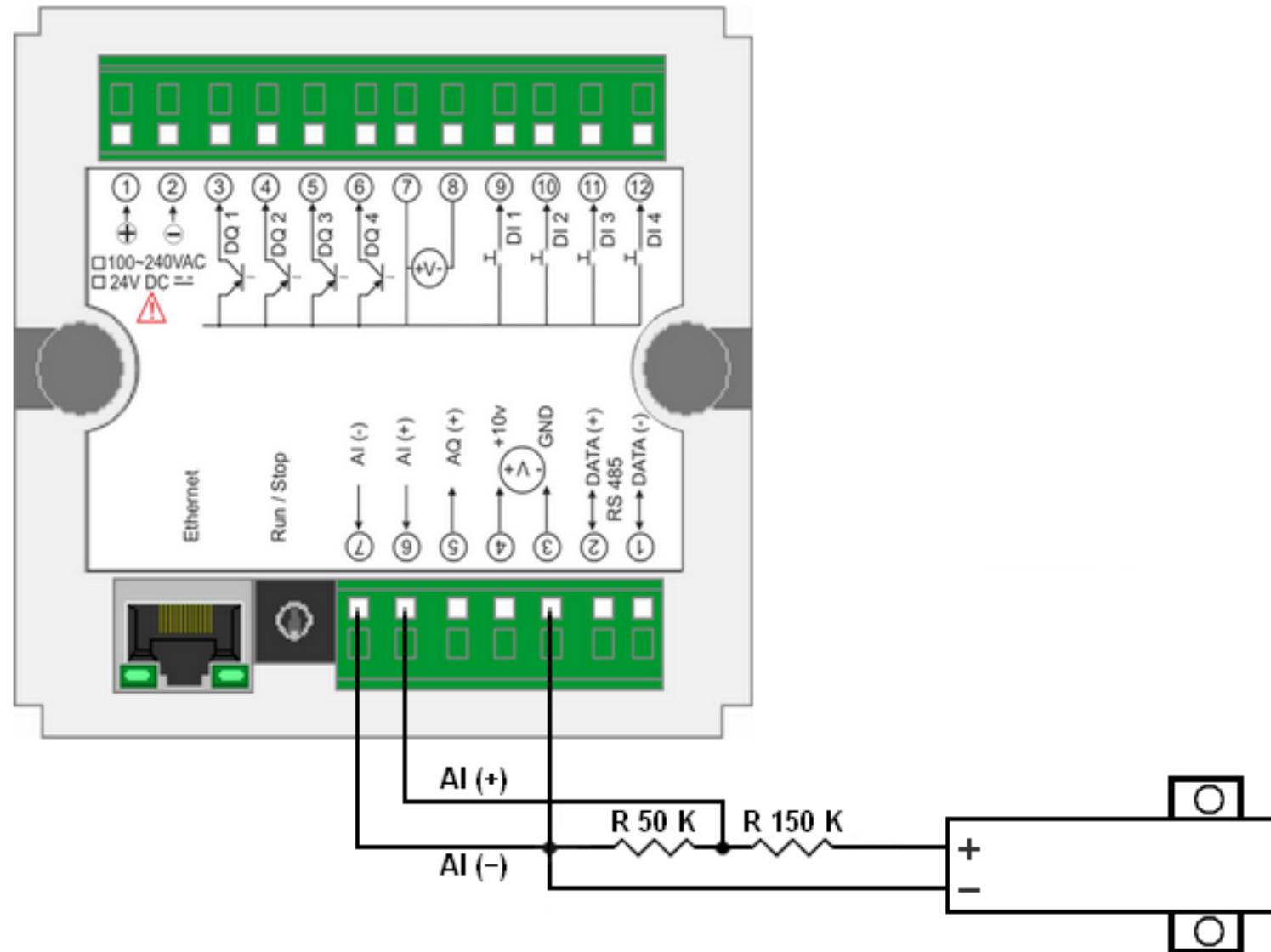
برای بدست آوردن ولتاژ ۰ تا ۲/۵ از تقسیم مقاومتی استفاده شده است. با تقسیم ولتاژ بین مقاومت $\frac{1}{3}K$ و پتانسیومتر $1K$ ، ولتاژ ورودی آنalog دستگاه در بیشترین مقدار برابر $\frac{2}{3}$ ولت می شود.

$$2.3v = 10v \times \frac{1k}{3.3k+1k}$$

کanal منفی ورودی آنalog باید به زمین دستگاه وصل شود.

- ابتدا ولتاژ بدست آمده را اندازه گیری کنید سپس به ورودی آنalog اتصال دهید.

توجه



سنسور با خروجی ولتاژ ۰ تا ۱۰ ولت

برای بدست آوردن ولتاژ ۰ تا ۲/۵ از تقسیم مقاومتی استفاده شده است. با تقسیم ولتاژ بین مقاومت 50K و مقاومت 150K ، ولتاژ ورودی آنالوگ دستگاه در

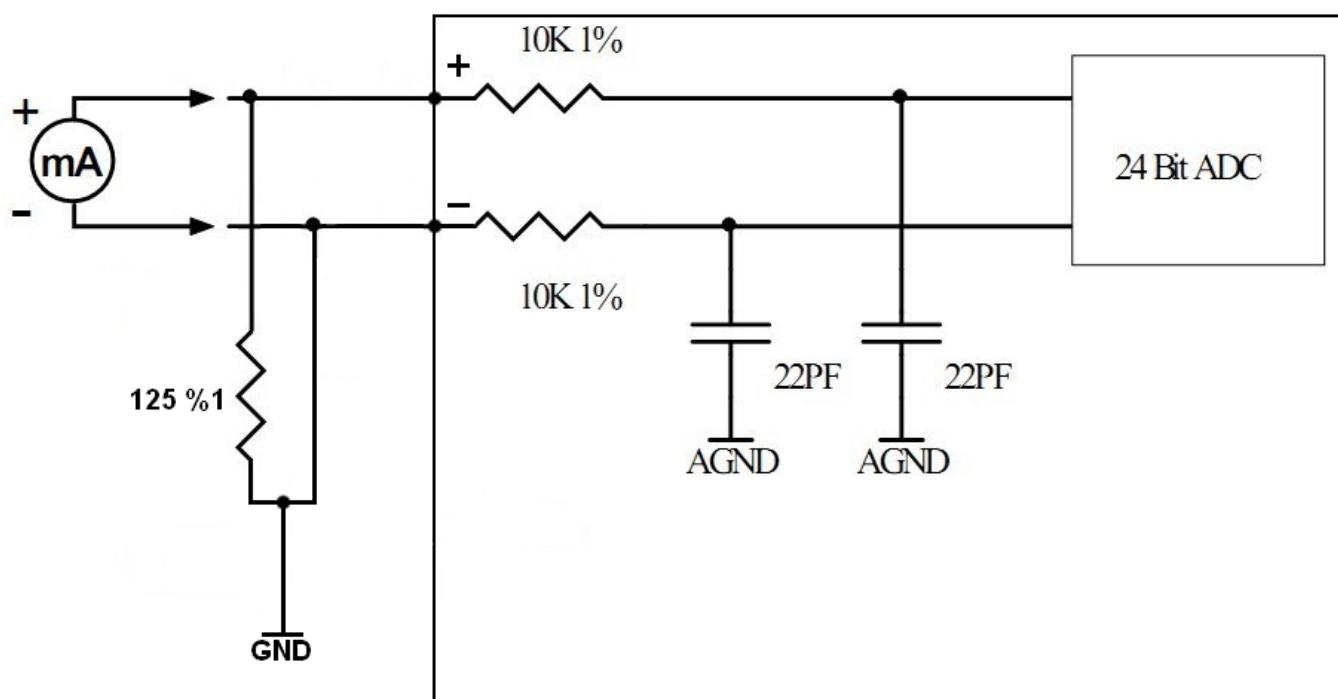
$$2.5_v = 10_v \times \frac{50k}{150k+50k} \quad \text{بیشترین مقدار برابر } 2/5 \text{ ولت می شود.}$$

کانال منفی ورودی آنالوگ باید به زمین دستگاه وصل شود.

<ul style="list-style-type: none"> ابتدا ولتاژ بدست آمده را اندازه گیری کنید سپس به ورودی آنالوگ اتصال دهید 	توجه
--	------

برای اطلاعات بیشتر درباره نوشتن برنامه به فایل ها و فیلم های آموزشی و راهنمای نرم افزار *FBD Editor* مراجعه کنید.

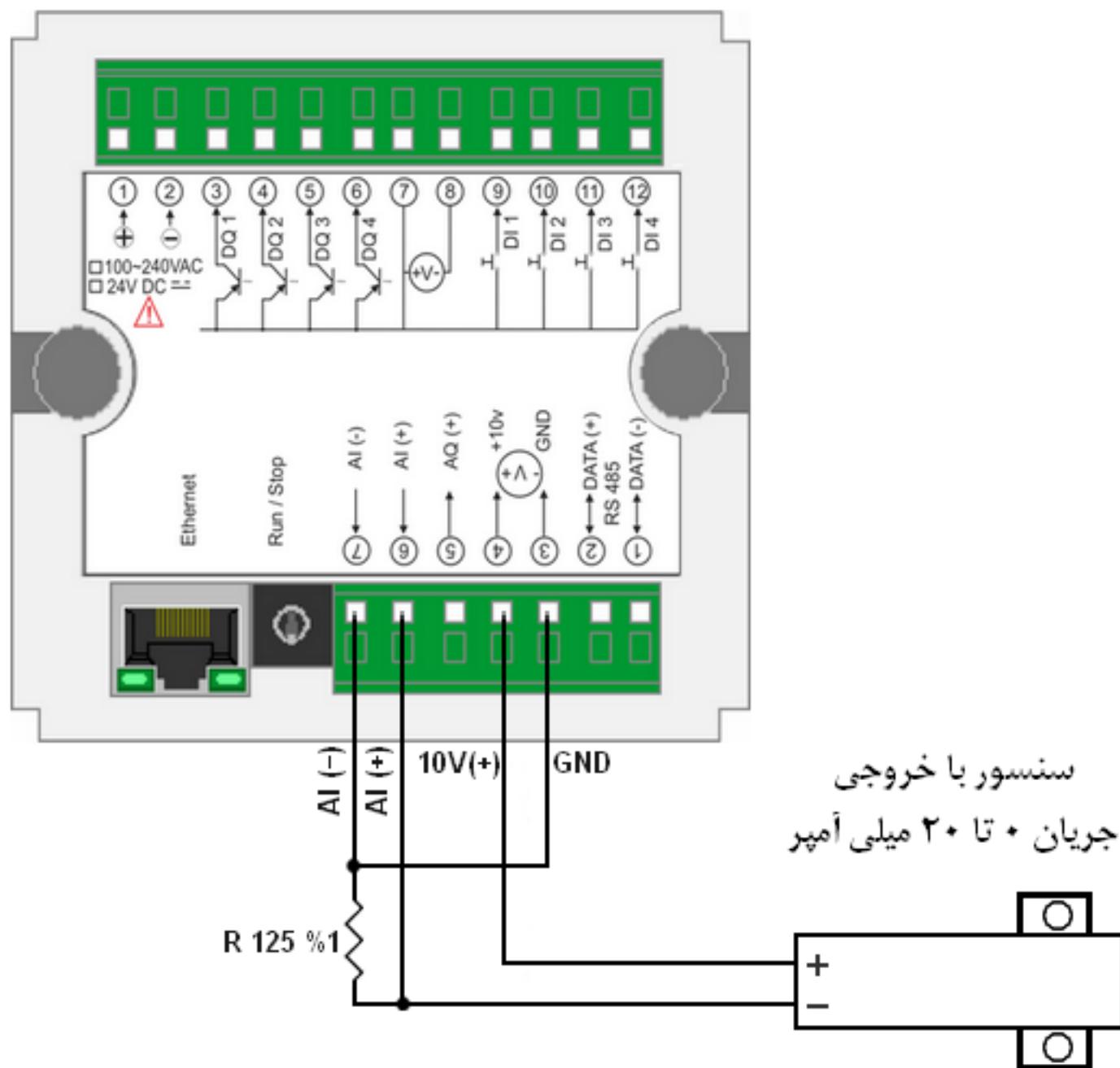
• ورودی جریان



برای اتصال سنسور های با خروجی جریان باید یک مقاومت ۱۲۵ اهم با ورودی آنالوگ موازی شود. این عمل برای این انجام می شود که جریان دریافتی از سنسور را به ولتاژ تبدیل کنیم. در این حالت ورودی جریان می تواند ۰ تا ۲۰ میلی آمپر باشد. در صورتی که خروجی سنسور در این محدوده باشد می توان سنسور را به ورودی آنالوگ وصل کرد. در صورتی که محدوده جریان بیشتری مورد نیاز باشد با توجه به محدوده ولتاژ ورودی و استفاده از مقاومت مناسب در ورودی می توان جریان مورد نیاز را به ورودی اعمال کرد.

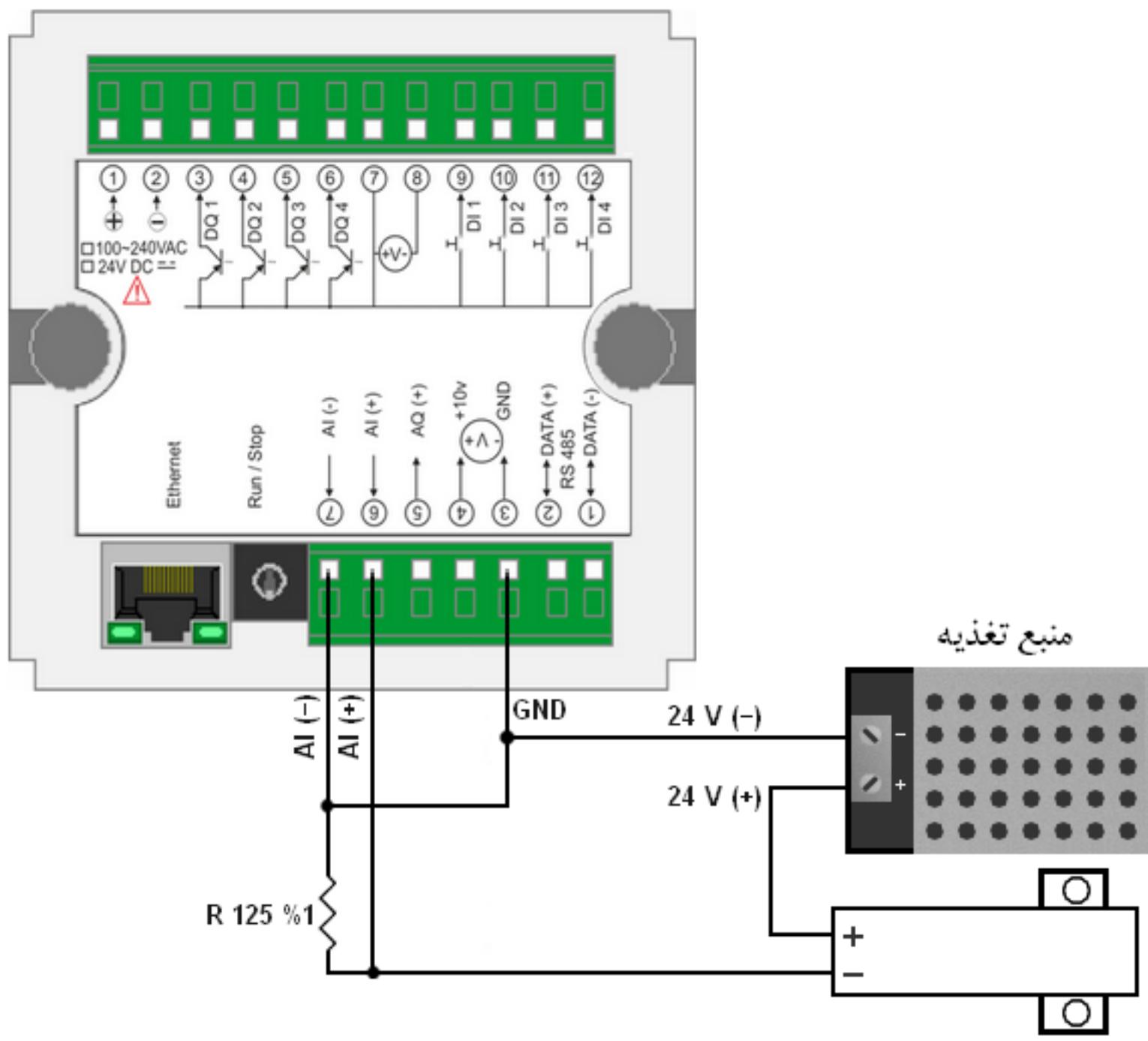
در ادامه نحوه استفاده از منبع تغذیه داخلی و منبع تقدیم خارجی برای راه اندازی سنسور جریان آمده است.

- اتصال سنسور جریان با استفاده از منبع تغذیه داخلی



محدوده ولتاژ ورودی دستگاه تا $2/5$ ولت می باشد که با استفاده از مقاومت 125 اهم جریان ورودی را به ولتاژ تبدیل می کنیم و در بیشترین حالت با اعمال 20 میلی آمپر به ورودی ولتاژ ورودی برابر $2/5$ ولت می شود. در صورت نیاز می توان از مقاومت کمتری استفاده کرد تا محدوده جریان ورودی بیشتر شود. در صورتی که سنسور بتواند با ولتاژ 10 ولت کار کند می توان از 10 ولت داخلی دستگاه استفاده کرد، در غیر اینصورت باید از منبع تغذیه متناسب با ولتاژ سنسور استفاده کرد.

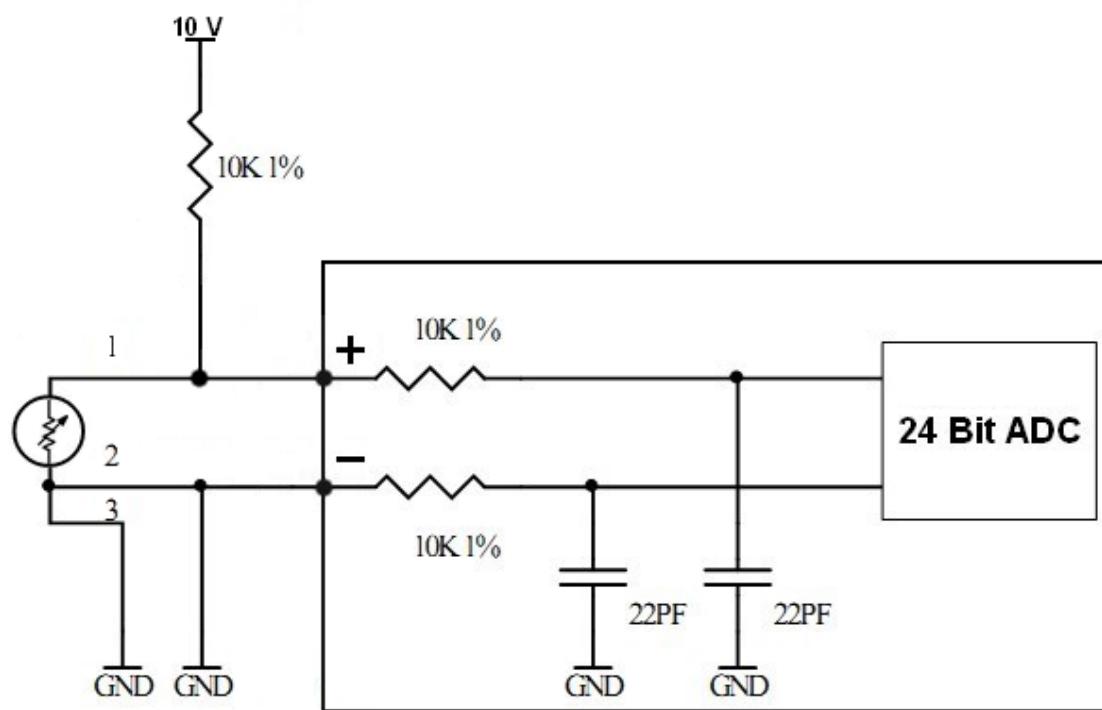
- اتصال سنسور جریان با استفاده از منبع تغذیه خارجی



منبع تغذیه باید با توجه به ولتاژ تغذیه سنسور انتخاب شود. کanal منفی ورودی آنalog باید به GND وصل شود.

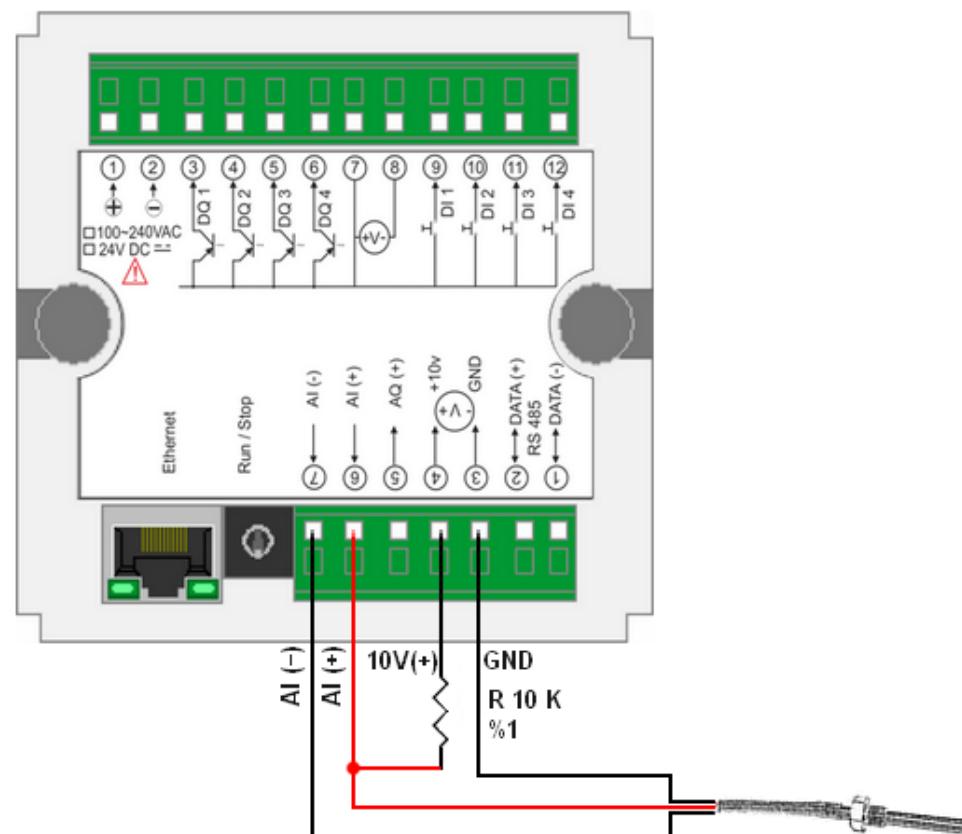
برای اطلاعات بیشتر درباره نوشتن برنامه به فایل ها و فیلم های آموزشی و راهنمای نرم افزار *FBD Editor* مراجعه کنید.

• ورودی RTD



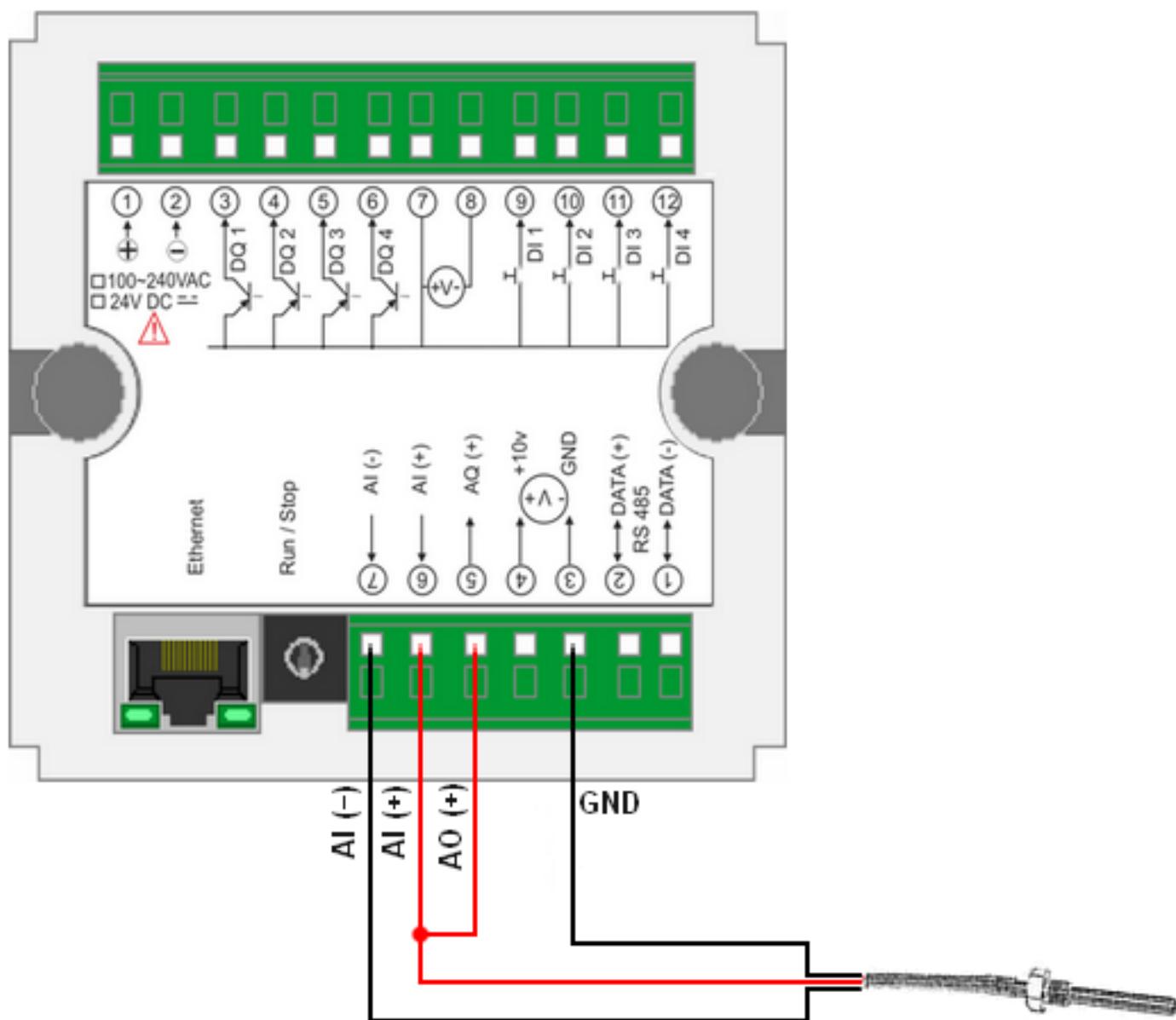
عملکرد سنسور های RTD به این صورت است که باید یک جریان ثابت از سنسور عبور داد تا با اندازه گیری ولتاژ روی سنسور و محاسبه کردن مقاومت آن دما را بدست آورد. برای این کار با اعمال ولتاژ ۱۰ ولت از طریق مقاومت K ۱۰ اهم مانند شکل، یک جریان ثابت ۱ میلی آمپر از سنسور RTD عبور می کند که با تغییرات مقاومت سنسور نسبت به دما ولتاژ متغیری را به ورودی آنالوگ اعمال می کند که می توان دما را بدست آورد. ورودی آنالوگ به دیجیتال جریان خیلی ناچیزی مصرف می کند و افت ولتاژ روی مقاومت های سری ورودی قابل صرف نظر است.

برای اتصال سنسور های RTD که سه سیم دارند، باید سیم شماره ۱ را به ترمینال مثبت ورودی آنالوگ و سیم شماره ۲ را به ترمینال منفی ورودی آنالوگ و سیم سوم را به ترمینال GND وصل کرد. سیم هایی که نسبت به هم مقاومت صفر دارند و اتصال کوتاه می باشند سیم شماره ۲ و ۳ می باشند و سیم باقیمانده شماره ۱ می باشد. برای اتصال سنسور های RTD که دو سیم دارند، باید یک سیم را به ترمینال مثبت ورودی آنالوگ و سیم دیگر را به ترمینال منفی ورودی آنالوگ و ترمینال GND وصل کرد.



برای اطلاعات بیشتر درباره نوشتن برنامه به فایل ها و فیلم های آموزشی و راهنمای نرم افزار *FBD Editor* مراجعه کنید.

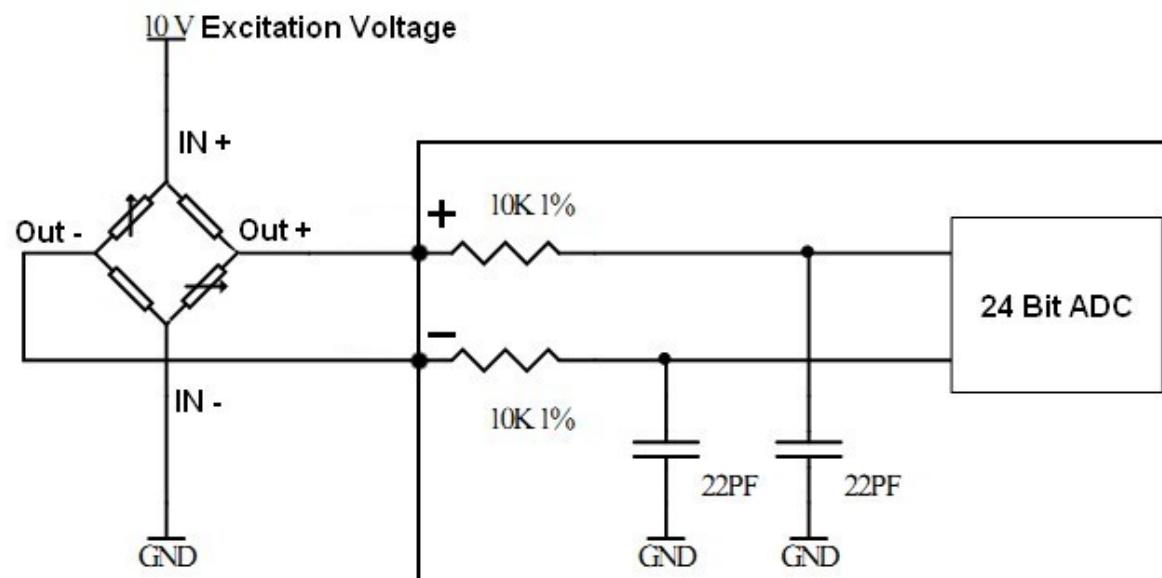
- استفاده از خروجی آنالوگ دستگاه برای تحریک سنسور RTD



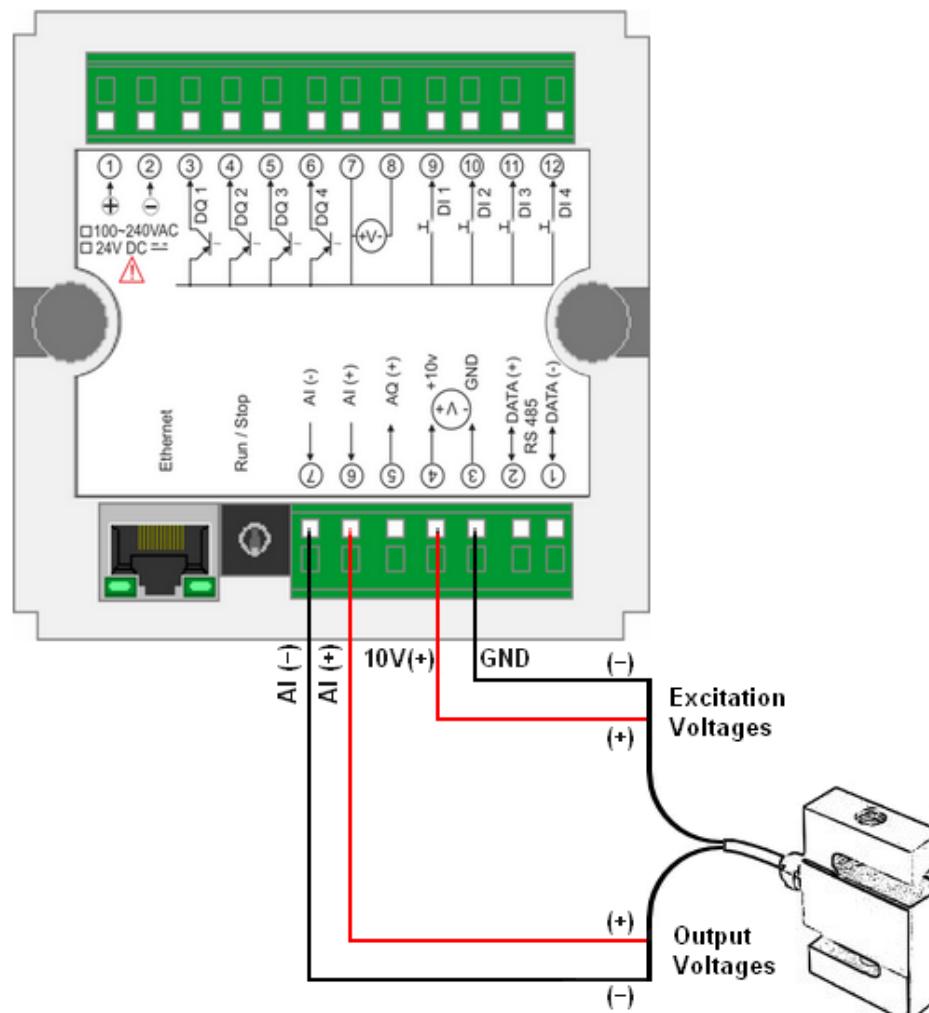
برای اعمال جریان ثابت به سنسور RTD می‌توان از خروجی آنالوگ دستگاه مانند شکل بالا استفاده کرد. خروجی آنالوگ دستگاه باید برای تولید جریان ۱ میلی آمپر تنظیم شود. برای این کار متغیر AO_Type را برابر ۱ و متغیر AO را برابر ۳۲۷۷ قرار دهید.

برای اطلاعات بیشتر درباره نوشتن برنامه به فایل ها و فیلم های آموزشی و راهنمای نرم افزار FBD Editor مراجعه کنید.

• ورودی Load Cell

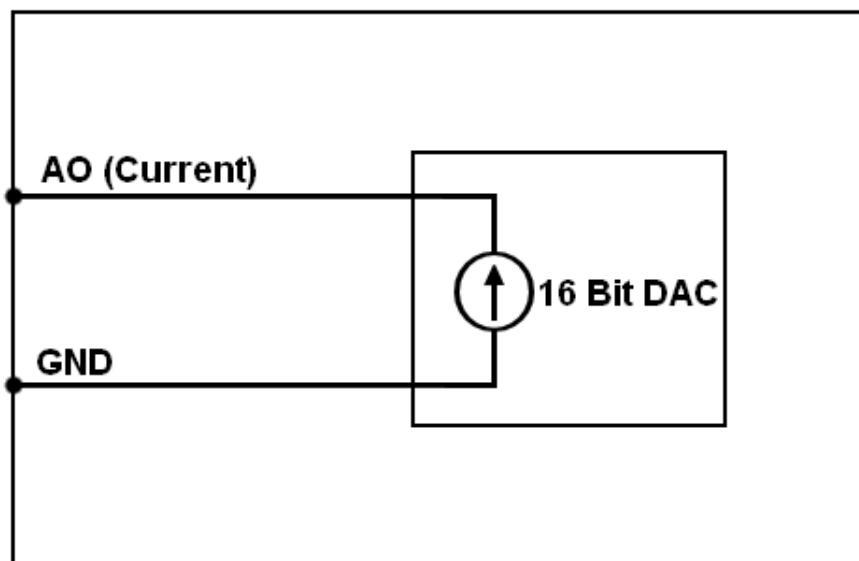


LoadCell دارای چهار سیم می باشد که همانند شکل زیر ، دو سیم آن برای اتصال ولتاژ تحریک (Excitation Voltage) و دو سیم آن برای اتصال به ورودی آنalog می باشد. ولتاژ خروجی LoadCell متناسب با ولتاژ تغذیه آن می باشد. برای نمونه ، در LoadCell هایی که خروجی آن به ازای هر ۱ ولت از ولتاژ Excitation برابر ۲ میلی ولت است ، در صورت استفاده از ولتاژ Excitation ۱۰ ولت ، ولتاژ خروجی LoadCell در بیشترین مقدار برابر ۲۰ میلی ولت می شود. در این حالت اگر خروجی سنسور تک قطبی است ، (۰ ولت تا ۲۰ میلی ولت برای نمونه ذکر شده) ورودی آنalog را هم به صورت تک قطبی تنظیم می کنیم و اگر خروجی سنسور دو قطبی است (۰-۲۰ میلی ولت تا ۲۰ میلی ولت برای نمونه ذکر شده) ورودی آنalog را دو قطبی تنظیم می کنیم. در این حالت قرار دادن بهره ورودی برابر ۱۲۸ بهینه می باشد. در صورتی که سنسور تک قطبی باشد باید کانال منفی ورودی آنalog به زمین (GND) وصل شود.



برای اطلاعات بیشتر درباره نوشتن برنامه به فایل ها و فیلم های آموزشی و راهنمای نرم افزار FBD Editor مراجعه کنید.

۳-۵ خروجی آنالوگ

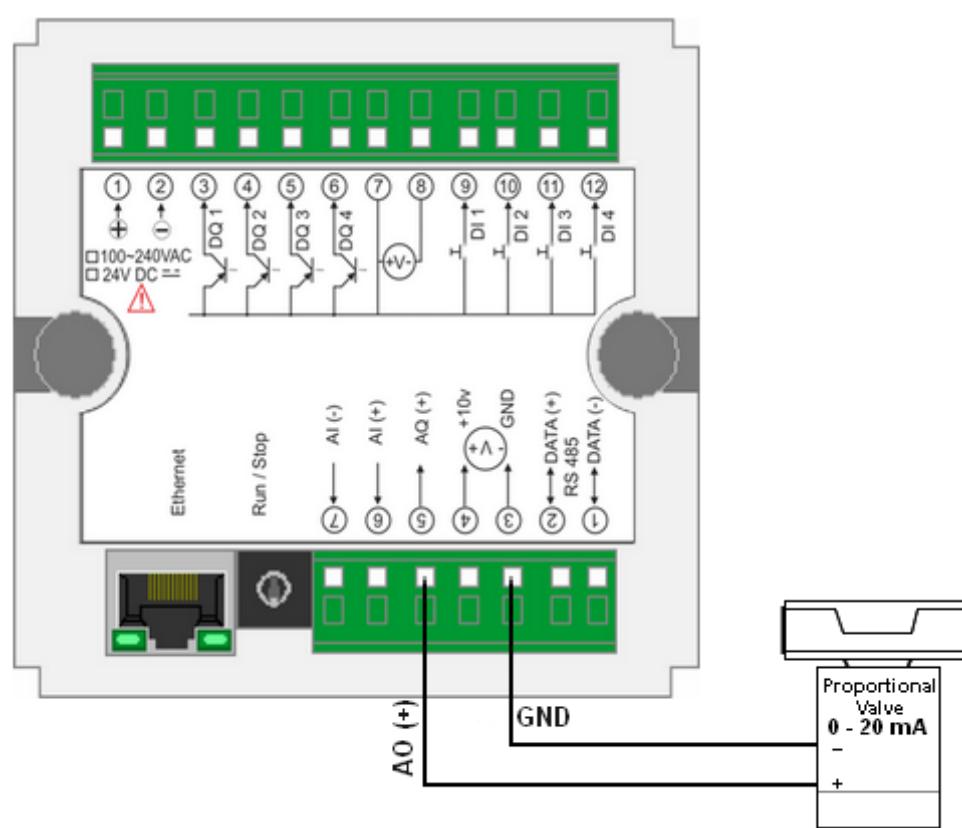


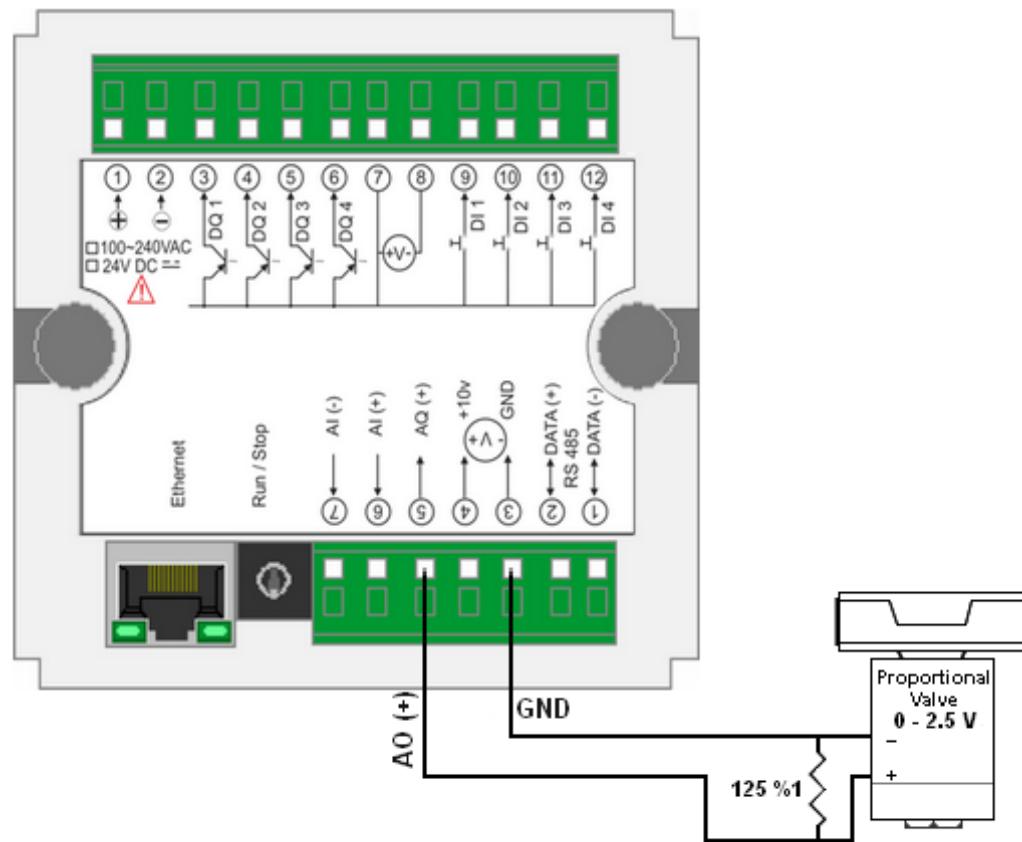
دستگاه PACs7035 دارای یک کanal خروجی آنالوگ ۱۶ بیتی می باشد که می تواند سه نوع خروجی جریان ۰-۲۰ میلی آمپر، ۰-۴ میلی آمپر و ۰-۲۴ میلی آمپر را تولید کند. این کار با تنظیم متغیر های خروجی آنالوگ در نرم افزار *FBD Editor* انجام می شود. برای تبدیل خروجی جریان به ولتاژ از مقاومت موازی با خروجی استفاده می کنیم. به عنوان مثال برای تولید ولتاژ ۰-۲۴ ولت از مقاومت ۱۲۵ اهم استفاده می کنیم و خروجی جریان دستگاه را ۰-۲۰ میلی آمپر انتخاب می کنیم.

بیشترین مقدار باری که می تواند روی خروجی آنالوگ قرار بگیرد ، در حالتی که خروجی ۰-۲۰ میلی آمپر باشد برابر ۱۲۰۰ اهم و در حالتی که خروجی ۰-۲۴ میلی آمپر باشد برابر ۱۰۰۰ اهم می باشد که تا ولتاژ ۲۴ ولت را در خروجی می دهد.

باید توجه داشت که مقاومت موازی شده باید نزدیک دستگاه یا وسیله مصرف کننده باشد و نباید مقاومت را نزدیک دستگاه PACs7035 قرار داد.

یکی از موارد کاربرد خروجی آنالوگ از نوع جریان کنترل Proportional Valve ها می باشد.

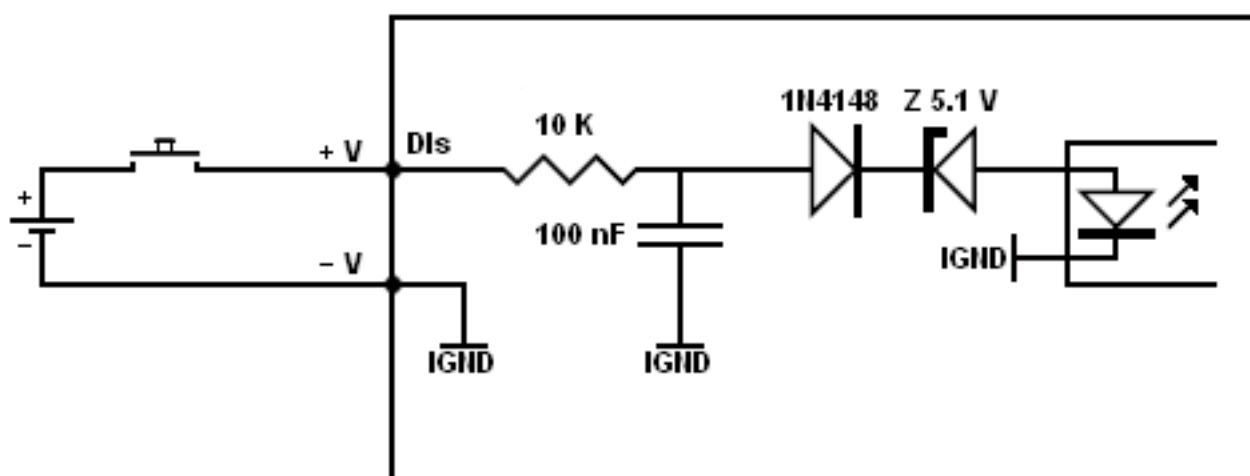




برای تبدیل جریان به ولتاژ در محل سنسور از یک مقاومت موازی استفاده می کنیم. باید توجه داشت که مقاومت باید نزدیک سنسور باشد و مقدار مقاومت باید مناسب با ولتاژ مورد نیاز انتخاب شود. برای نمونه در حالتی که خروجی جریان ۰ تا ۲۰ میلی آمپر باشد با استفاده از مقاومت ۱۲۵ اهم ولتاژ ۰/۲۵ ولت را خواهیم داشت.

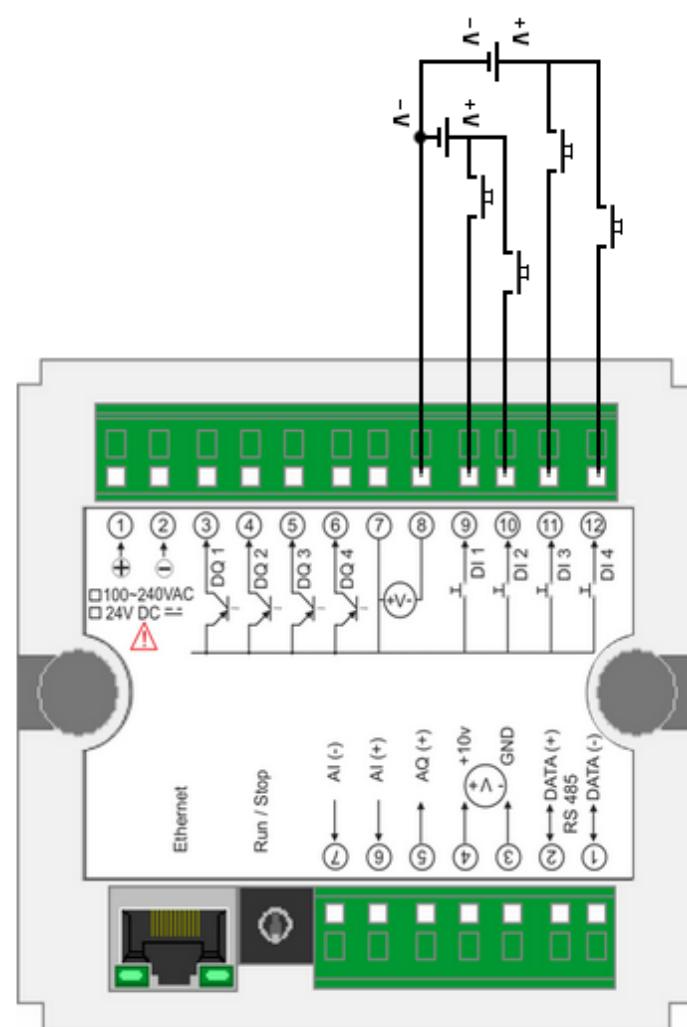
برای اطلاعات بیشتر درباره نوشتن برنامه به فایل ها و فیلم های آموزشی و راهنمای نرم افزار *FBD Editor* مراجعه کنید.

۴-۵ ورودی دیجیتال



ورودی های دیجیتال دستگاه PACs7035 دارای توانایی اتصال انواع سنسور های از نوع کلید می باشد. در شکل زیر نحوه اتصال کلید به ورودی های دیجیتال نشان داده شده است. برای اتصال کلیدها می توان از منبع تغذیه مشترک یا مجزا استفاده کرد.

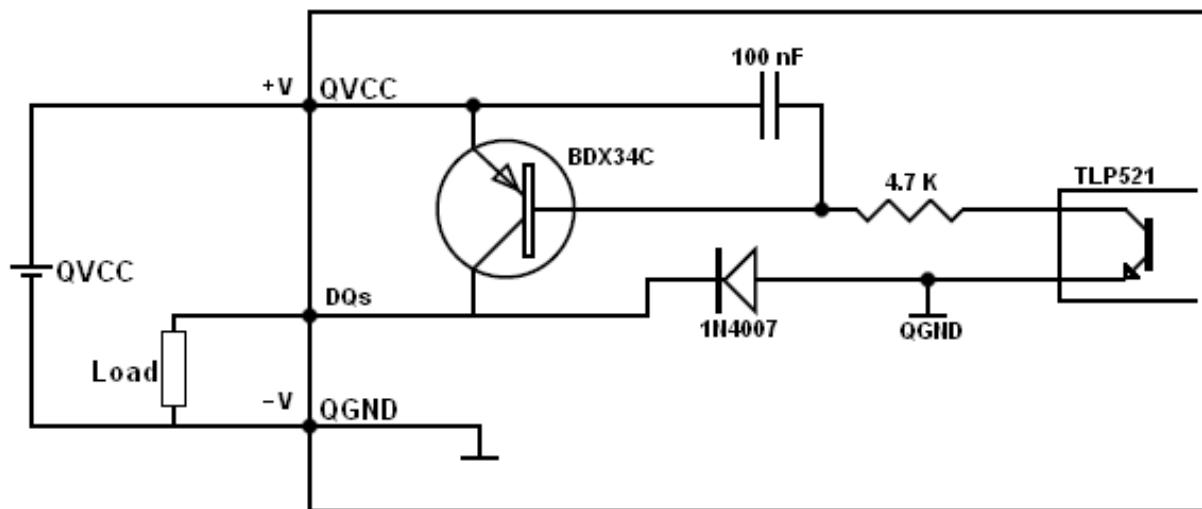
ورودی های دیجیتال دستگاه PACs7035 دارای ایزولاسیون می باشند.



برای اطلاعات بیشتر درباره نوشتن برنامه به فایل ها و فیلم های آموزشی و راهنمای نرم افزار FBD Editor مراجعه کنید.

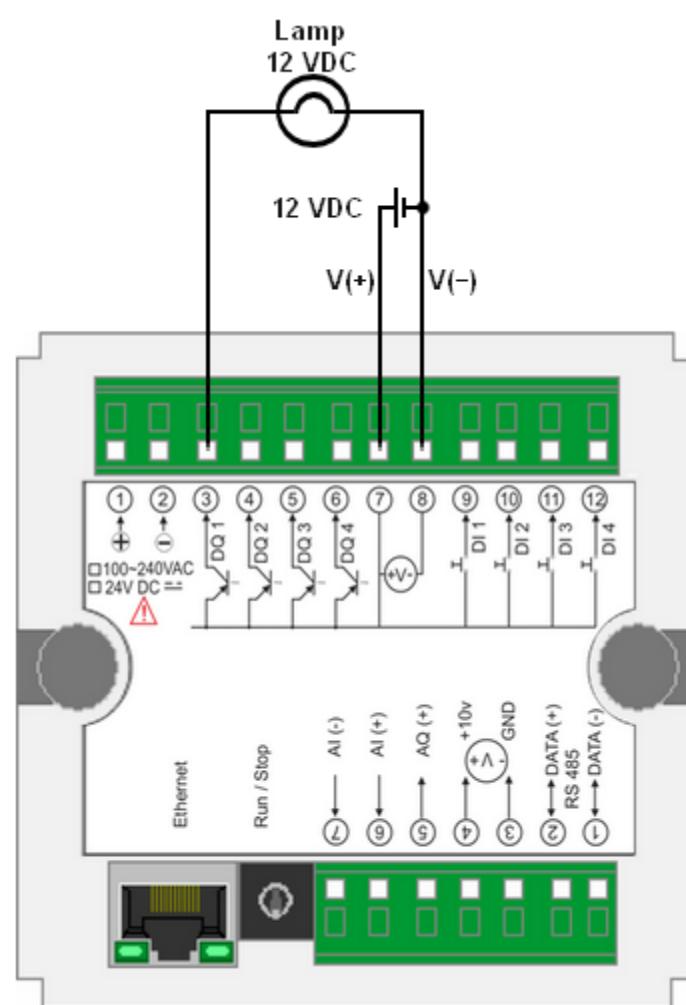
۵-۵ خروجی دیجیتال

خروجی از نوع ترانزیستور



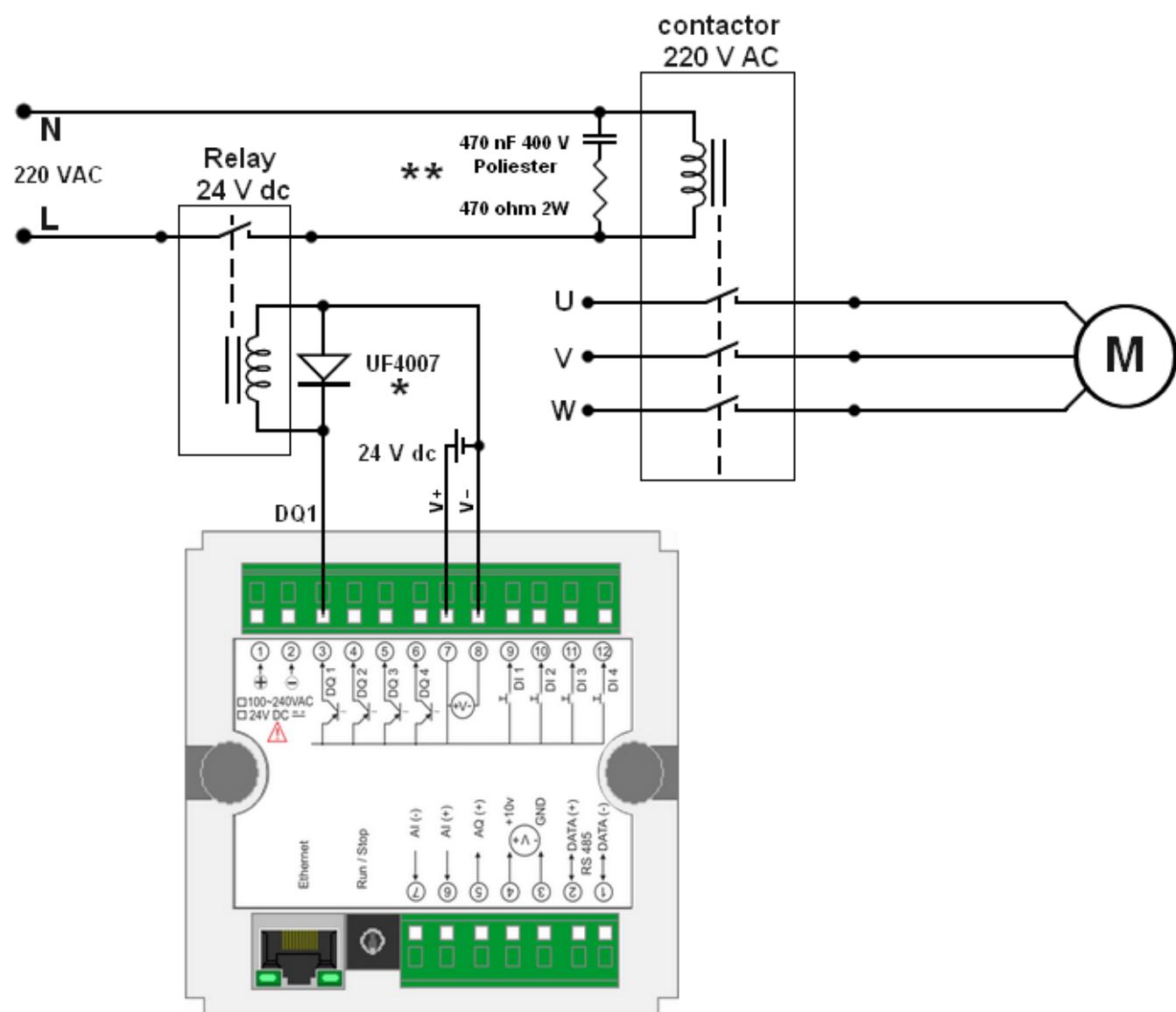
خروجی های دیجیتال دستگاه PACs7035 به صورت کلکتور باز (Open Collector) است و دارای تغذیه خارجی می باشد. انواع بار مانند رله ، کنتاکتور ، لامپ ، شیر های برقی و ... با سطح ولتاژ مختلف را می توان به خروجی های دیجیتال وصل کرد.

خروجی های دیجیتال دستگاه PACs7035 دارای ایزولاسیون می باشند.



شكل بالا نحوه اتصال یک لامپ ساده را به عنوان خروجی دیجیتال نشان می دهد. ولتاژ و جریان منبع تغذیه متناسب با بار انتخاب می شود. در این شکل ، بدليل استفاده از لامپ ۱۲ ولت تغذیه خروجی دیجیتال نیز ۱۲ ولت انتخاب شده است. با توجه به شکل ، یک سر لامپ به خروجی دیجیتال DQ1 و سر دیگر به ترمینال منفی منبع تغذیه وصل می شود. منبع تغذیه نیز به ترمینال های تغذیه خروجی دیجیتال وصل می شود.

استفاده از لامپ کاربردی ساده از خروجی دیجیتال دستگاه PACs7035 می باشد و می توان از این خروجی استفاده های متنوعی کرد.



در شکل بالا کنترل موتور سه فاز با خروجی دیجیتال دستگاه PACs7035 نشان داده شده است.

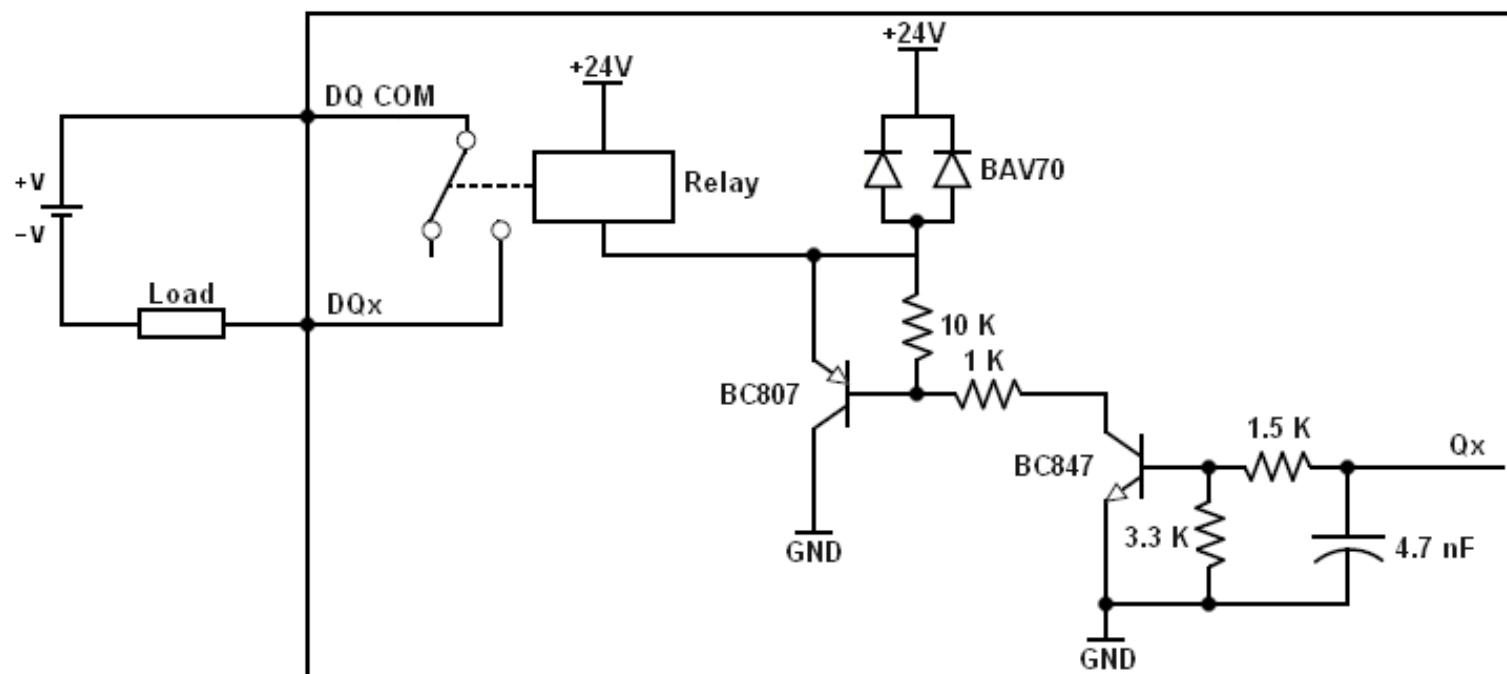
اتصال تغذیه سه فاز به موتور توسط کنتاکتور ۲۲۰ ولت انجام می شود. روی بوبین کنتاکتور از یک مدار RC سری برای کاهش نویز و امواج مغناطیسی استفاده شده است. این کنتاکتور توسط رله ۲۴ ولت کنترل می شود. رله ۲۴ ولت توسط خروجی دیجیتال دستگاه PACs7035 کنترل می شود.

* توصیه می شود روی بوبین رله در خروجی دیجیتال دستگاه یک دیود سرعت بالا به صورت معکوس وصل شود.

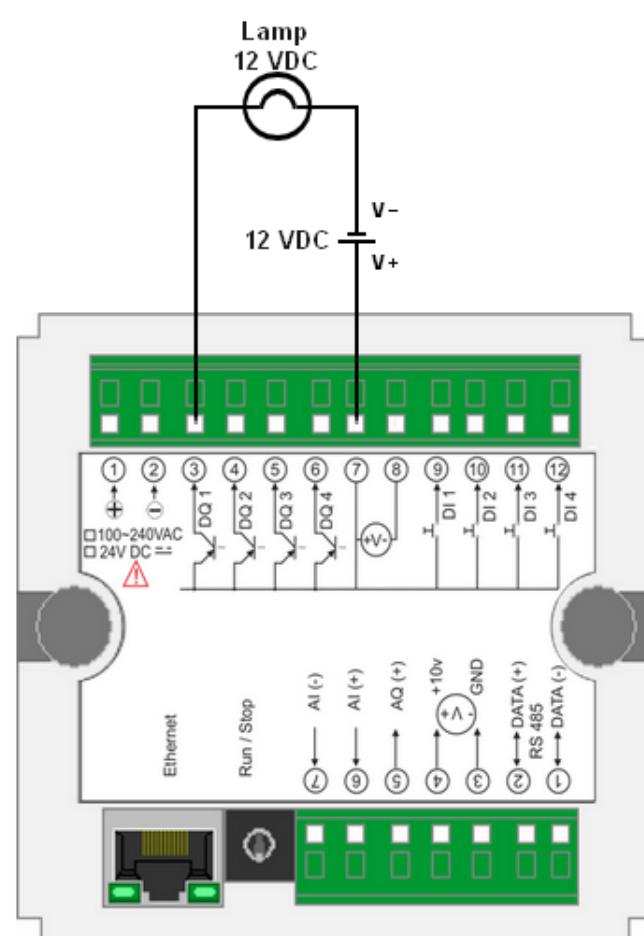
** توصیه می شود برای کاهش نویز و امواج مغناطیسی حاصل از تحریک شدن بوبین کنتاکتور و بالا بردن پایداری سیستم از مدار RC مطابق شکل استفاده شود.

برای اطلاعات بیشتر درباره نوشتن برنامه به فایل ها و فیلم های آموزشی و راهنمای نرم افزار FBD Editor مراجعه کنید.

خروجی از نوع رله



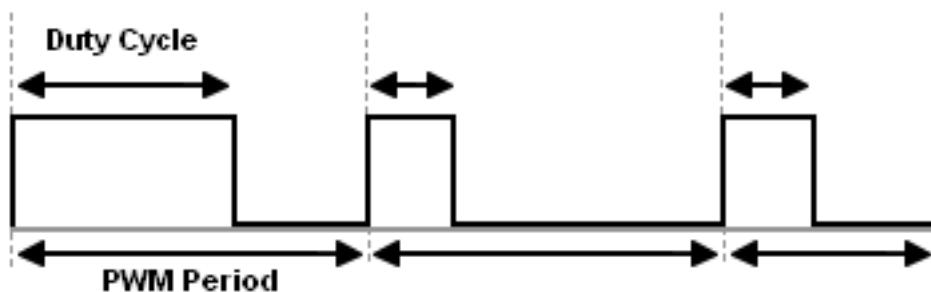
دستگاه PACs7035 دارای خروجی دیجیتال از نوع رله هم می باشد و در موارد مورد نیاز می توان از دستگاهی با خروجی از نوع رله استفاده کرد. خروجی های رله دارای یک پایه مشترک می باشند که مانند شکل بالا برای تامین تغذیه بار از آن استفاده می شود.



۶-۵ خروجی PWM

PWM یا مدولاسیون پهنهای پالس، یک راه بسیار موثر برای فراهم کردن مقدار مطلوبی توان بین ماکزیمم و مینیمم آن است. یک سوئیچ قدرت ساده در زمانی که روشن است تمامی ولتاژ منبع را عبور می‌دهد و با تنظیم زمان روشن و خاموش بودن آن می‌توان مقدار مشخصی توان را به بار منتقل کرد. این کار توسط پالس PWM انجام می‌شود.

خروجی‌های دیجیتال دستگاه PACs7035 دارای قابلیت تولید پالس PWM می‌باشد که توسط نرم افزار FBD Editor می‌تواند فعال یا غیر فعال شود. از ویژگی‌های خروجی‌های PWM دستگاه متغیر بودن فرکانس و Duty Cycle در خروجی می‌باشد و توسط آن می‌توان انواع Proportional Valve ها، SSR ها، DC Motor ها و ... را کنترل کرد. باید توجه داشت که خروجی‌های دیجیتال PACs7035 کلکتور باز می‌باشد و باید از مقاومت Pull Down در خروجی استفاده کرد.



با توجه به نمودار بالا، پالس PWM توسط متغیر PWM_CHx_Duty تنظیم می‌شود. باید توجه داشت که برای هر کanal این پارامتر به طور جداگانه قابل تنظیم است. همچنین PWM_Period توسط متغیر FBD Editor قابل تنظیم است. این پارامتر برای تمام کanal ها مشترک می‌باشد.

محاسبه فرکانس پالس PWM و Duty Cycle :

$$F_{PWM} = \frac{18000000}{PWM_Period}$$

فرکانس پالس PWM از رابطه روبرو محاسبه می‌شود.

با توجه به رابطه بالا، برای بدست آوردن فرکانس Hz مقدار PWM_Period باید برابر ۳۶۰۰۰ قرار گیرد.

Duty Cycle می‌تواند مقداری بین ۰ تا ۱ PWM_Period داشته باشد. در صورت قرار دادن Duty Cycle برابر صفر می‌شود و در صورت قرار دادن این مقدار بیشتر از مقدار PWM_Period خروجی یک (برابر سطح ولتاژ خروجی دیجیتال) می‌شود.

نحو تغییر تنظیمات PWM :

زمان مورد نیاز برای اعمال تغییرات در خروجی PWM، ۲۵۰ میلی ثانیه می‌باشد. به عبارت دیگر در هر ثانیه ۴ بار می‌توان مقادیر جدید در متغیرهای PWM قرار داد. در صورت ایجاد تغییرات متناوب و سریع در بلوک PWM، این تغییرات در خروجی اعمال نمی‌شود و تنها با گذشت زمان مورد نیاز پس از آخرین تغییر، پالس PWM با مقادیر جدید در خروجی تولید می‌شود.

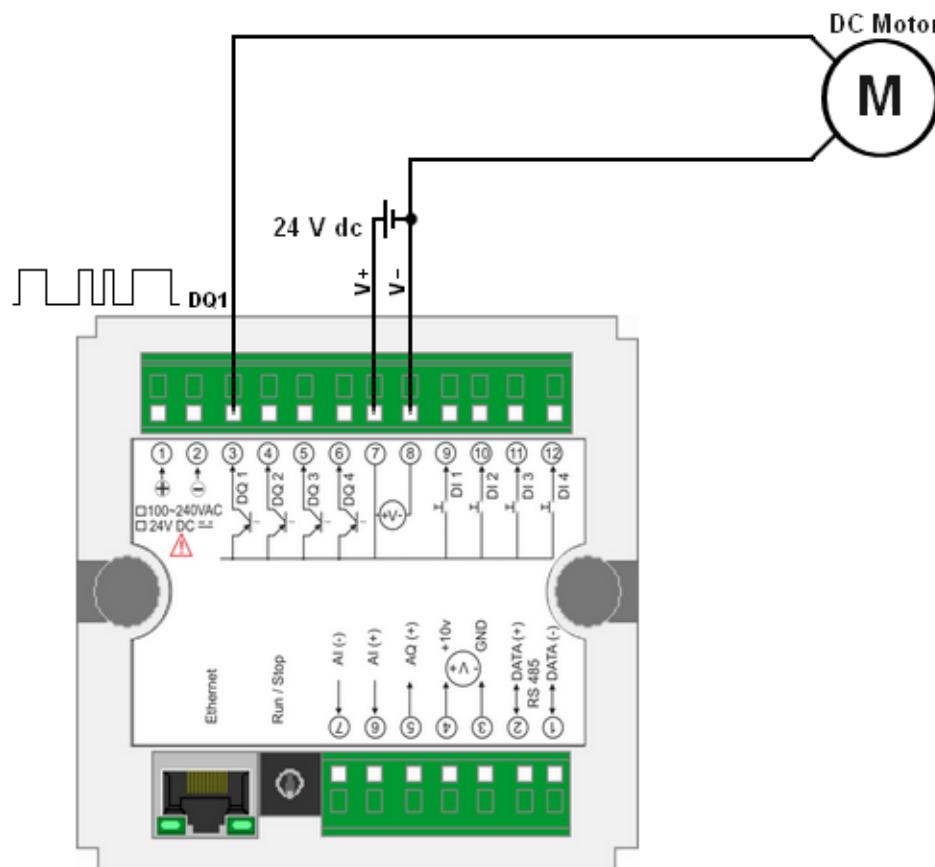
مثال:

برای تولید پالس PWM با فرکانس ۱۰۰ Hz و ۲۵ % ابتدا مقدار PWM Period را بدست می آوریم.

$$PWM_Period = \frac{18000000}{F_{PWM}} = \frac{18000000}{100} = 180000$$

$$PWM_{CHxDuty} = \frac{PWM_{Period} \times 25}{100} = \frac{180000 \times 25}{100} = 45000$$

سپس مقدار PWM Duty را بدست می آوریم.



از خروجی PWM دستگاه می توان برای کنترل موتور DC استفاده کرد. با کنترل PWM سیگنال Duty Cycle می توان سطح توان انتقالی به موتور را کنترل کرد در نتیجه سرعت موتور کنترل می شود. نوع تغذیه مورد استفاده برای خروجی دیجیتال باید متناسب با مصرف موتور باشد.

برای اطلاعات بیشتر درباره نوشتن برنامه به فایل ها و فیلم های آموزشی و راهنمای نرم افزار FBD Editor مراجعه کنید.

۶-راه اندازی

۶-۱ مراحل روشن شدن و فلوچارت

با روشن کردن دستگاه ، نرم افزار داخلی نوع ریست شدن دستگاه را بررسی می کند و در متغیری در حافظه کد مربوط به آن را ذخیره می کند. توسط Powerup Status تابع در نرم افزار FBD Editor می توان این کد را خواند و نوع ریست شدن را تشخیص داد. (برای اطلاعات بیشتر در مورد Status به نرم افزار FBD Editor مراجعه کنید)

سپس ID دستگاه خوانده می شود و کارت حافظه داخلی راه اندازی می شود. در صورت عدم موفقیت در راه اندازی کارت حافظه سیستم تلاش مجدد می کند و این عمل تا سه مرتبه تکرار می شود. در این مرحله اگر کارت حافظه ، بدلیل خراب بودن کارت و یا عدم وجود کارت در دستگاه راه اندازی نشود دستگاه خطأ صادر می کند. (در این ورژن این خطأ در دسترس کاربر نمی باشد)

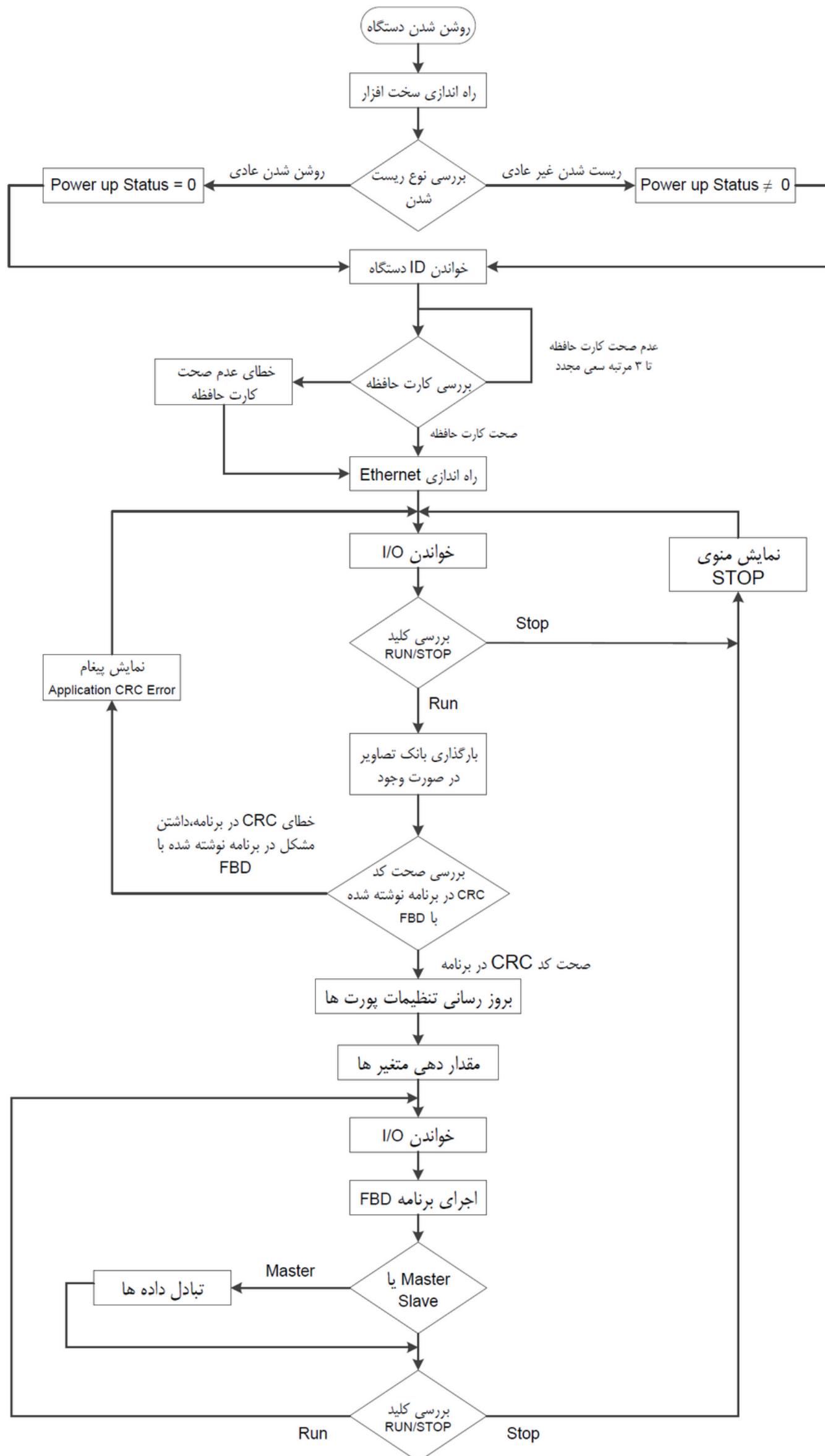
پس از بررسی کارت حافظه ، در گاه Ethernet دستگاه راه اندازی می شود. در صورت عدم وجود دستگاه در شبکه و نداشتن اتصال به کابل Ethernet دستگاه با کمی تأخیر در گاه Ethernet را راه اندازی می کند.

سپس وضعیت کلید RUN/STOP دستگاه بررسی می شود. اگر دستگاه در حالت STOP باشد در یک حلقه قرار می گیرد و تنها I/O های دستگاه Refresh می شوند و درگاه سریال دستگاه با slave ۳۸۴۰۰ bps Baud Rate قرار می گیرد و روی نمایشگر HMI منوی کاربری تنظیمات دستگاه نشان داده می شود.

با RUN شدن دستگاه ، فایل بانک تصاویر در صورت وجود ، از روی کارت حافظه بر روی رم بارگذاری می شود. این فایل توسط نرم افزار FBD Editor ساخته می شود و شامل تصاویر به کار برده شده در HMI می باشد. این فایل با پسوند PIC می باشد و اسم دستگاه در پروژه به عنوان نام فایل در نظر گرفته می شود.

سپس برنامه نوشته شده توسط نرم افزار FBD Editor روی دستگاه بررسی می شود. نرم افزار FBD Editor برای برنامه نوشته شده یک کد تشخیص خطای CRC تولید می کند و همراه با برنامه روی دستگاه دانلود می شود. با بررسی کد CRC در صورت داشتن خطأ در برنامه دستگاه وارد حالت STOP شده و پیغام Application CRC Error به نشانه این که برنامه دارای مشکل می باشد(دانلود شدن ناقص برنامه یا دلایل دیگر) روی نمایشگر HMI نشان داده می شود. برای خارج شدن از این حالت باید برنامه به طور صحیح و کامل روی دستگاه دانلود شود. در صورت صحت کد CRC در برنامه ، تنظیمات داخلی پورت ها و I/O ها به روز رسانی می شوند و سپس برنامه نوشته شده در دستگاه اجرا می شود و در صورت وجود صفحات HMI در برنامه ، این صفحات روی نمایشگر HMI نشان داده می شود.

در این مرحله سیستم در یک حلقه قرار گرفته و به صورت Cyclic (چرخشی) I/O ها به روز رسانی می شوند ، برنامه کاربر اجرا می شود و در صورت Master بودن دستگاه تبادل اطلاعات انجام می شود. تنها با STOP کردن دستگاه اجرای این حلقه متوقف می شود و وارد حلقه STOP می شود. در ادامه فلوچارت مراحل روشن شدن دستگاه و نحوه اجرای برنامه داخلی دستگاه آمده است.



۶-۲ متغیر های FBD در نرم افزار PACs7035

نام متغیر	آدرس	نوع متغیر	مقدار پیش فرض
DI1	1	Bit	0
DI2	2	Bit	0
DI3	3	Bit	0
DI4	4	Bit	0
DO1	8	Bit	0
DO2	7	Bit	0
DO3	6	Bit	0
DO4	5	Bit	0
AO_Type	2	Unsigned Char	1
AO	2	Unsigned Word	0
AI	2	Unsigned Long	0
AI_FilterHigh	9	Unsigned Char	79
AI_FilterLow	10	Unsigned Char	0
AI_ModeGain	11	Unsigned Char	32
AI_Buffer	12	Unsigned Char	0
Buzzer	97	Bit	0
AO_Load	98	Bit	0
ObjectID	14	Unsigned Char	0
EventID	15	Unsigned Char	0
PWM_CH1_Enable	121	Bit	0
PWM_CH2_Enable	122	Bit	0
PWM_Reserved3	123	Bit	0
PWM_Reserved4	124	Bit	0
PWM_Reserved5	125	Bit	0
PWM_Reserved6	126	Bit	0
PWM_Reserved7	127	Bit	0
PWM_Reserved8	128	Bit	0
PWM_Period	5	Unsigned Long	50000
PWM_CH1_Duty	6	Unsigned Long	0
PWM_CH2_Duty	7	Unsigned Long	0

توضیح متغیر های PACs7035 در نرم افزار FBD

ورودی دیجیتال

مقدار اولیه	توضیحات	بیت	DIx
0	متغیر مقدار خوانده شده از ورودی دیجیتال	[0]	Digital input value

خروجی دیجیتال

مقدار اولیه	توضیحات	بیت	DOx
0	متغیر مقدار خروجی دیجیتال	[0]	Digital Output value

خروجی آنالوگ

مقدار اولیه	توضیحات	بیت	AO
0	متغیر مقدار خروجی آنالوگ، مقدار مجاز بین ۰ تا ۶۵۵۳۵ می باشد.	[15:0]	Analog Output value

مقدار اولیه	توضیحات	بیت	AO_Type
1	1 = 0-20 mA 2 = 4-20 mA 3 = 0-24 mA	[7:0]	Analog Output Type

مقدار اولیه	توضیحات	بیت	AO_Load
0		[0]	Reserved

ورودی آنالوگ

مقدار اولیه	توضیحات	بیت	AI_x
0	متغیر مقدار خوانده شده از آنالوگ به دیجیتال	[32:0]	Analog Input Value

مقدار اولیه	توضیحات	بیت	FilterHigh_x
0	قرار دادن صفر در این بیت حالت دو قطبی را برای ورودی آنالوگ انتخاب می کند. قرار دادن یک، ورودی آنالوگ را تک قطبی می کند.	7	\overline{B}/U
1	با قرار دادن صفر در این بیت ، مقدار آنالوگ ۱۶ بیتی خوانده می شود. قرار دادن یک ، این مقدار را ۲۴ بیتی می کند.	6	WL
0	در گین های ۱ تا ۴ این بیت باشد صفر شود. در گین های ۸ تا ۱۲۸ این بیت باید یک شود.	5	BST
0	برای عملکرد درست کانال آنالوگ ، این بیت باید همواره صفر باشد.	4	ZERO
1111	مقدار قرار گرفته در FS0-FS11 فرکانس قطع فیلتر دیجیتال داخلی مبدل آنالوگ به دیجیتال را تعیین می کند. این فیلتر دارای پاسخ $(\sin x/x)^3$ می باشد. $\text{Filter First Notch Frequency} = (F_{clkin}/128)/\text{Code}$ $\text{FS0-FS11} = \text{معادل دسیمال} = \text{Code}$	[3:0]	FS8-FS11

مقدار اولیه	توضیحات	بیت	FilterLow_x
0	مقدار قرار گرفته در FS0-FS11 فرکانس قطع فیلتر دیجیتال داخلی مبدل آنالوگ به دیجیتال را تعیین می کند. این فیلتر دارای پاسخ $(\sin x/x)^3$ می باشد. $\text{Filter First Notch Frequency} = (F_{clkin}/128)/\text{Code}$ $\text{FS0-FS11} = \text{معادل دسیمال} = \text{Code}$	[7:0]	FS0-FS7

مقدار اولیه	توضیحات	بیت	ModeGain_x																				
0	<p>تعیین حالت کاری ورودی آنالوگ</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>MD2</th> <th>MD1</th> <th>MD0</th> <th>حالت کاری</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>0</td> <td>0</td> <td>Normal Mode: عملکرد عادی ورودی آنالوگ که مقدار آنالوگ را به دیجیتال تبدیل می کند.</td> </tr> <tr> <td>0</td> <td>0</td> <td>1</td> <td>Self-Calibration: کالibrاسیون داخلی را فعال می کند. در این حالت، کالibrاسیون مقیاس صفر با صفر داخلی و کالibrاسیون مقیاس کامل با مقدار $2.5/Gain$ (2.5/Gain) انجام می شود. سپس در حالت Normal Mode قرار می گیرد.</td> </tr> <tr> <td>0</td> <td>1</td> <td>0</td> <td>Zero-Scale System Calibration: کالibrاسیون مقیاس صفر را فعال می کند. در این حالت، از ولتاژی که روی کانال ورودی آنالوگ می باشد برای کالibrاسیون استفاده می شود. در طول کالibrاسیون مقدار ولتاژ ورودی آنالوگ باید ثابت باشد. سپس در حالت Normal Mode قرار می گیرد.</td> </tr> <tr> <td>0</td> <td>1</td> <td>1</td> <td>Full-Scale System Calibration: کالibrاسیون مقیاس کامل را فعال می کند. در این حالت، از ولتاژی که روی کانال ورودی آنالوگ می باشد برای کالibrاسیون استفاده می شود. در طول کالibrاسیون مقدار ولتاژ ورودی آنالوگ باید ثابت باشد. سپس در حالت Normal Mode قرار می گیرد.</td> </tr> </tbody> </table>	MD2	MD1	MD0	حالت کاری	0	0	0	Normal Mode: عملکرد عادی ورودی آنالوگ که مقدار آنالوگ را به دیجیتال تبدیل می کند.	0	0	1	Self-Calibration: کالibrاسیون داخلی را فعال می کند. در این حالت، کالibrاسیون مقیاس صفر با صفر داخلی و کالibrاسیون مقیاس کامل با مقدار $2.5/Gain$ (2.5/Gain) انجام می شود. سپس در حالت Normal Mode قرار می گیرد.	0	1	0	Zero-Scale System Calibration: کالibrاسیون مقیاس صفر را فعال می کند. در این حالت، از ولتاژی که روی کانال ورودی آنالوگ می باشد برای کالibrاسیون استفاده می شود. در طول کالibrاسیون مقدار ولتاژ ورودی آنالوگ باید ثابت باشد. سپس در حالت Normal Mode قرار می گیرد.	0	1	1	Full-Scale System Calibration: کالibrاسیون مقیاس کامل را فعال می کند. در این حالت، از ولتاژی که روی کانال ورودی آنالوگ می باشد برای کالibrاسیون استفاده می شود. در طول کالibrاسیون مقدار ولتاژ ورودی آنالوگ باید ثابت باشد. سپس در حالت Normal Mode قرار می گیرد.	[7:5]	Mode
MD2	MD1	MD0	حالت کاری																				
0	0	0	Normal Mode: عملکرد عادی ورودی آنالوگ که مقدار آنالوگ را به دیجیتال تبدیل می کند.																				
0	0	1	Self-Calibration: کالibrاسیون داخلی را فعال می کند. در این حالت، کالibrاسیون مقیاس صفر با صفر داخلی و کالibrاسیون مقیاس کامل با مقدار $2.5/Gain$ (2.5/Gain) انجام می شود. سپس در حالت Normal Mode قرار می گیرد.																				
0	1	0	Zero-Scale System Calibration: کالibrاسیون مقیاس صفر را فعال می کند. در این حالت، از ولتاژی که روی کانال ورودی آنالوگ می باشد برای کالibrاسیون استفاده می شود. در طول کالibrاسیون مقدار ولتاژ ورودی آنالوگ باید ثابت باشد. سپس در حالت Normal Mode قرار می گیرد.																				
0	1	1	Full-Scale System Calibration: کالibrاسیون مقیاس کامل را فعال می کند. در این حالت، از ولتاژی که روی کانال ورودی آنالوگ می باشد برای کالibrاسیون استفاده می شود. در طول کالibrاسیون مقدار ولتاژ ورودی آنالوگ باید ثابت باشد. سپس در حالت Normal Mode قرار می گیرد.																				

مقدار اولیه	توضیحات			بیت	AIx_ModeGain			
1	0	0	System-Offset Calibration روی کانال ورودی آنالوگ می باشد برای کالیبراسیون مقیاس صفر استفاده می شود. در طول کالیبراسیون مقادیر لتاژ ورودی آنالوگ باید ثابت باشد. کالیبراسیون مقیاس کامل با مقدار (2.5/Gain) انجام می شود. سپس در حالت Normal Mode قرار می گیرد.	[7:5]	Mode			
1	0	1	Background Calibration در این کالیبراسیون سیستم به طور متناوب قبل از هر بار تبدیل ولتاژ ورودی ، کالیبراسیون داخلی مقیاس صفر با صفر داخلی انجام می دهد. در این حالت فقط کالیبراسیون مقیاس صفر انجام می شود و برای کالیبراسیون مقیاس کامل باید ابتدا Self-Calibration انجام شود سپس سیستم در حالت Background Calibration قرار گیرد.					
1	1	0	Zero-Scale Self-Calibration کالیبراسیون مقیاس صفر داخلی را فعال می کند. در این حالت، کالیبراسیون مقیاس Normal صفر با صفر داخلی انجام می شود. سپس در حالت Mode قرار می گیرد.					
1	1	1	Full-Scale Self-Calibration کالیبراسیون مقیاس کامل را فعال می کند. در این حالت، کالیبراسیون مقیاس کامل با مقدار (2.5/Gain) انجام می شود. سپس در حالت Normal Mode قرار می گیرد.					
مقدار بهره ورودی را تعیین می کند								
0	G2	G1	G0	مقدار گین	[4:2]	Gain		
	0	0	0	1				
	0	0	1	2				
	0	1	0	4				
	0	1	1	8				
	1	0	0	16				
	1	0	1	32				
	1	1	0	64				
	1	1	1	128				
0	قرار دادن صفر در این بیت مدار Burnout Current داخلی را خاموش می کند مدار یک این مدار را روشن می کند.					1	B0	
0	برای سکرون کردن فیلتر دیجیتال و مدولاتور آنالوگ مبدل آنالوگ به دیجیتال استفاده می شود. مدار یک ، فیلتر دیجیتال و مدولاتور آنالوگ را در حالت ریست قرار می دهد. با صفر کردن این بیت فیلتر و مدولاتور شروع به کار می کند.					0	FSYNC	

مقدار اولیه	توضیحات	بیت	AlS_BUFFER
0	قرار دادن یک در این بیت ، بافر ورودی همه کانال های آنالوگ را فعال می کند که باعث می شود امپدانس ورودی کانال آنالوگ افزایش پیدا کند.	0	Analog Input's Buffer

خروجی PWM

مقدار اولیه	توضیحات	بیت	PWM_CHx_Enable
0	یک کردن این بیت تولید پالس PWM را در خروجی دیجیتال مورد نظر فعال می کند. صفر کردن این بیت خروجی های دیجیتال را به حالت عادی بر می گرداند.	[0]	Enable PWM Output

مقدار اولیه	توضیحات	بیت	PWM_Period
0	این متغیر زمان تناوب پالس PWM را مشخص می کند و می تواند مقدار بین ۰ تا ۴۲۹۴۹۶۷۲۹۶ را داشته باشد. فرکانس از رابطه $F_{PWM} = \frac{18000000}{PWM_Period}$ محاسبه می شود.	[31:0]	PWM Pulse Period

مقدار اولیه	توضیحات	بیت	PWM_CHx_Duty
0	این متغیر Duty Cycle پالس PWM را مشخص می کند و می تواند مقدار بین ۰ تا ۴۲۹۴۹۶۷۲۹۶ را داشته باشد. در صورتی که مقدار Duty Cycle با Period برابر باشد خروجی PWM صفر می شود. در صورتی که مقدار Duty Cycle از Period بیشتر باشد خروجی PWM برابر سطح ولتاژ خروجی دیجیتال می شود.	[31:0]	PWM Duty Cycle

متغیر های دیگر

مقدار اولیه	توضیحات	بیت	Buzzer
0	این بیت مربوط به بازر داخلی دستگاه می باشد. یک کردن این بیت بازر را فعال می کند.	[0]	Buzzer

مقدار اولیه	توضیحات	بیت	ObjectID
0	این متغیر کد Object موجود روی صفحه HMI را که عملی روی آن انجام شده است، می دهد (برای اطلاعات بیشتر به راهنمای نرم افزار FBD Editor مراجعه کنید)	[7:0]	ObjectID

مقدار اولیه	توضیحات	بیت	EventID
0	این متغیر کد نوع عملی که روی Object های موجود در صفحه HMI انجام شده است را می دهد. (برای اطلاعات بیشتر به راهنمای نرم افزار FBD Editor مراجعه کنید)	[7:0]	EventID

۶-۳ برنامه ریزی با نرم افزار *FBD Editor*

برای برقراری ارتباط بین دستگاه PACs7035 و نرم افزار *FBD Editor* با شبکه RS-485 به ترتیب زیر عمل کنید:

سیم کشی تغذیه دستگاه را انجام دهید و شبکه RS-485 را بین دستگاه و کامپیوتر ایجاد کنید([۵-۱ تغذیه دستگاه و شبکه](#)) . دستگاه را تا انجام کامل مراحل زیر روشن نکنید. ID دستگاه را توسط کلید Config ID انتخاب کنید و دستگاه را در حالت Stop قرار دهید. نرم افزار *FBD Editor* را اجرا کنید ، یک پروژه جدید ایجاد کنید و دستگاه PACs7035 را به پروژه اضافه کنید. ID دستگاه در نرم افزار *FBD Editor* را تنظیم کنید. نوع شبکه را RS-485 انتخاب کنید و تنظیمات مربوط به شبکه و درگاه سریال را برای ارتباط با دستگاه انجام دهید. برنامه خود را در نرم افزار *FBD Editor* بنویسید. (به [نرم افزار FBD Editor مراجعه کنید](#))

سیم کشی تغذیه و شبکه را بررسی کنید و از درستی آن اطمینان حاصل کنید. توجه کنید دستگاه در حالت Stop باشد و سپس آن را روشن کنید. برنامه را روی دستگاه دانلود کنید و پس از اتمام دانلود ، دستگاه را در حالت RUN قرار دهید.

در این حالت اگر پیغام خطای Application CRC Error روی صفحه HMI نشان داده شود برنامه به خوبی روی دستگاه دانلود نشده است و اجرا نمی شود. باید دستگاه را در حالت STOP قرار داد و برنامه را دوباره روی دستگاه دانلود کرد.

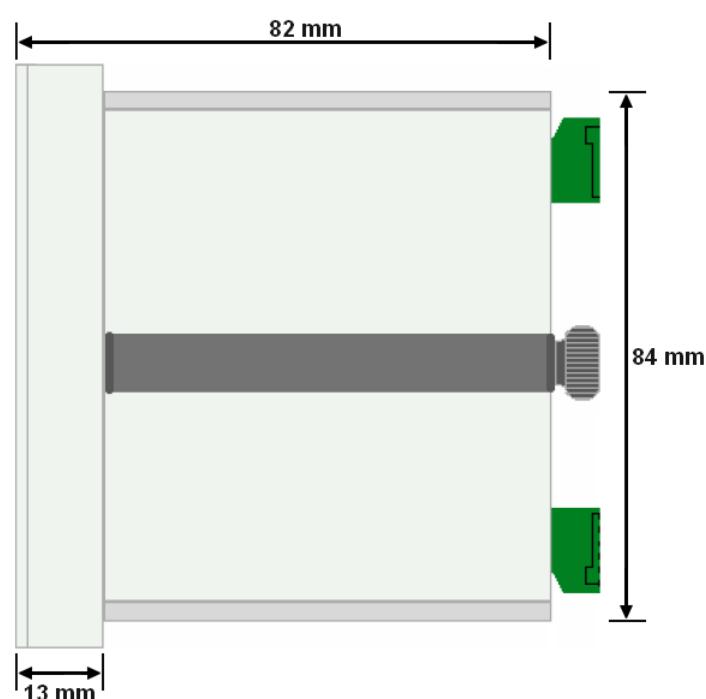
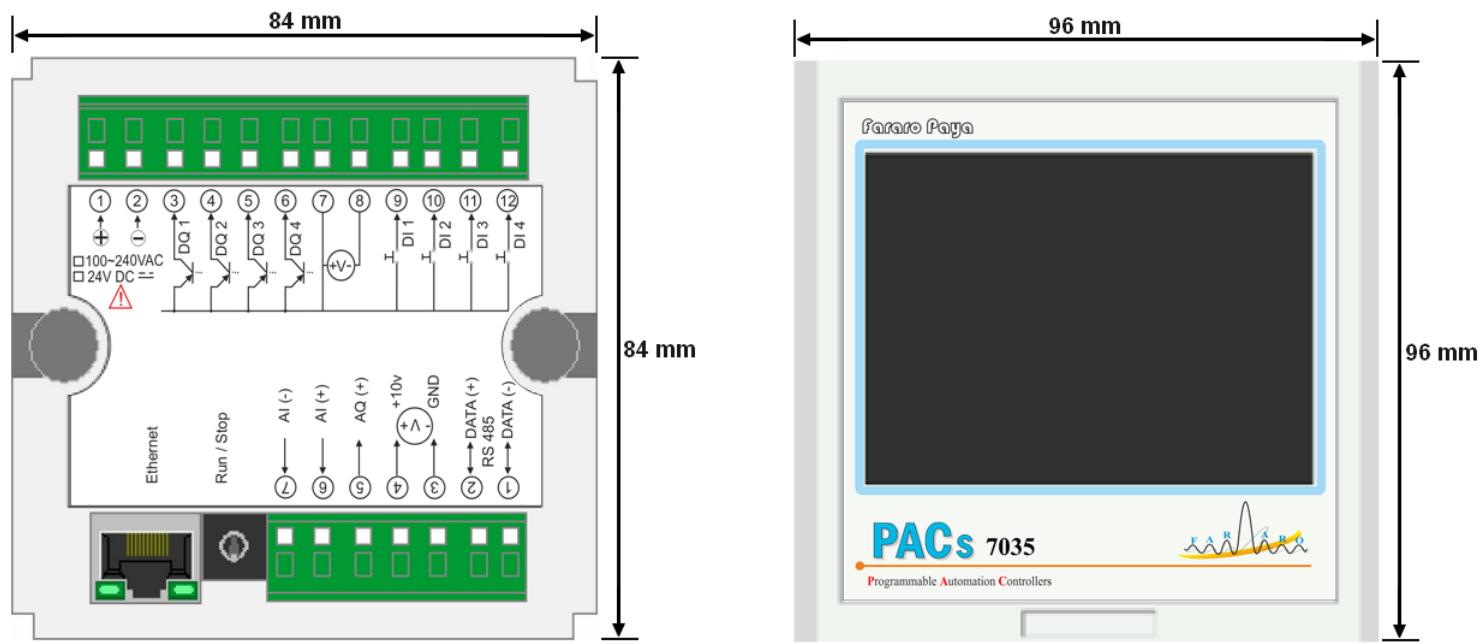
برای برقراری ارتباط بین دستگاه PACs7035 و نرم افزار *FBD Editor* با شبکه Ethernet به ترتیب زیر عمل کنید:

سیم کشی تغذیه دستگاه را انجام دهید و شبکه Ethernet را بین دستگاه و کامپیوتر ایجاد کنید([۵-۱ تغذیه دستگاه و شبکه](#)) . دستگاه را تا انجام کامل مراحل زیر روشن نکنید. نرم افزار *FBD Editor* را اجرا کنید ، یک پروژه جدید ایجاد کنید و دستگاه PACs7035 را به پروژه اضافه کنید. IP/Dستگاه در نرم افزار *FBD Editor* را تنظیم کنید. نوع شبکه را Ethernet انتخاب کنید و تنظیمات مربوط به شبکه Ethernet را برای ارتباط با دستگاه انجام دهید. برنامه خود را در نرم افزار *FBD Editor* بنویسید. (به [نرم افزار FBD Editor مراجعه کنید](#))

سیم کشی تغذیه و شبکه را بررسی کنید و از درستی آن اطمینان حاصل کنید. توجه کنید دستگاه در حالت Stop باشد و سپس آن را روشن کنید. برنامه را روی دستگاه دانلود کنید و پس از اتمام دانلود ، دستگاه را در حالت RUN قرار دهید.

در این حالت اگر پیغام خطای Application CRC Error روی صفحه HMI نشان داده شود برنامه به خوبی روی دستگاه دانلود نشده است و اجرا نمی شود. باید دستگاه را در حالت STOP قرار داد و برنامه را دوباره روی دستگاه دانلود کرد.

۷- مشخصه مکانیکی



۸- منابع مرتبط

- برنامه نوشته شده با LabView برای تعیین مقدار مناسب متغیرهای ورودی آنالوگ دستگاه AD7714Calc
- برنامه نوشته شده با LabView برای مانیتورینگ دستگاه PACs7035
- برنامه های آماده و مثال های استفاده ترموکوپل RTD با دستگاه PACs7035 در نرم افزار FBD Editor
- برنامه های آماده برای پیاده سازی Webserver و Data Logger با دستگاه PACs7035 در نرم افزار FBD Editor
- فایل PDF آشنایی با ترموکوپل
- فایل PDF آشنایی با PT100

واژه نامه

آنالوگ به دیجیتال	Analogue To Digital	A/D
آی سی مبدل آنالوگ به دیجیتال	ADC	AD7714
خانواده ای از میکروکنترلر ۸ بیتی که توسط شرکت ATMEC ساخته شده است	Microcontroller family	AVR
باتری پشتیبان برای نگه درای اطلاعات RTC و حافظه غیر فرار	RTC backup battery	Backup Battery
نرخ ار سال و در یافته داده در ارتباط سریال RS-232 و RS-485	Serial port baud rate	Baud rate
نرم افزاری کوچک در دستگاه که برای بروز رسانی نرم افزار داخلی دستگاه استفاده می شود	Boot loader	Boot Loader
جبان ساز خطا در دمای خوانده شده از سنسور ترمومکوپل ناشی از اتصالات سنسور با ترمینال های ورودی	Cold junction compensation	Cold Junction
کد تشخیص خطا	Cyclic redundancy check	CRC
مداری که سطحی از ولتاژ DC را به سطحی دیگر تبدیل می کند	DC/DC converter	DC/DC
Duty cycle	Duty Cycle	
نوعی حافظه قابل خواندن و نوشتن با تعداد محدود	Electrical Erasable Read Only Memory	EEPROM
بستری سخت افزاری برای ایجاد شبکه بین دستگاه های مختلف	Ethernet	Ethernet
ولتاژ تحریک ، برای تحریک سنسور ها بی که نیاز به تحریک دارند استفاده می شود	Excitation voltage	Excitation Voltage
خطا	Fault	Fault
Function Block Diagram Editor	FBD Editor	FBD Editor
هسته فریت که برای کاهش نویز روی کابل ها و سیم ها استفاده می شود	Ferrite bead	Ferrite Bead
نام یک خانواده از پروتکل های شبکه کامپیوتری صنعتی می باشد که برای کنترل توزیع شده Real-Time استفاده می شود	Fieldbus	Fieldbus
حافظه کم مصرف و غیر فرار	Flash memory	Flash Memory
File Transfer Protocol	FTP	FTP
زبان برنامه نویسی که از بلوک های توابع استفاده می کند و ظاهری گرافیکی دارد	Function block	Function Block
دستگاه ارتباط انسان و ماشین	Human Machine Interface	HMI
عددی که به هر دستگاه داده می شود تا در یک شبکه شناسایی شود	ID	ID
آدرس شناسایی دستگاه ها در اینترنت با پروتکل TCP	Internet Protocol Address	IP Address
INPUT/OUTPUT ، ورودی و خروجی های یک سیستم	I/O	I/O
Kilo Bit Per Second	Kbps	Kbps

لیبریتیون ورک بنچ ، زبان برنامه نویسی گرافیکی که برای نوشتن برنامه به جای استفاده از خطوط متنی از آیکون ها استفاده می کند.	LabVIEW
سنسور اندازه گیری وزن	LoadCell
سیستم نرم افزاری HMI و SCADA برای کاربرد های اتوماسیون ساخت شرکت National Instrument می باشد	LookOut
پروتکل ارتباط سریال	MODEBUS RTU
کارت حافظه جانبی که برای افزایش حافظه در دستگاه های مختلف استفاده می شود	MMC
حافظه غیر فرار Non Volatile Ram	NV Ram
سنسور اندازه گیری سختی آب	ORP
کنترل کننده های اتوماسیون قابل برنامه ریزی ، واژه بکار برده شده توسط شرکت فرارو پایا برای محصولات خود	PAC
سنسور اندازه گیری PH	PH
کنترل کننده های منطقی قابل برنامه ریزی	PLC
استانداردی برای ارتباط field bus در اتوماسیون	PROFIBUS
کابل مخصوص استفاده برای پروتکل ارتباط سریال PROFIBUS	PROFIBUS Cable
شیر تناسبی Proportional Valve	
سنسور اندازه گیری دما PT100	
مدولاسیون پهنهای پالس Pulse-Width Modulation	PWM
ولتاژ مرجع Reference Voltage	
تکرار کننده Repeater	
استاندار ارتباط سریال که مشخصات الکتریکی گیرنده و فرستنده را تعریف می کند	RS-485
سخت افزاری در دستگاه های مختلف که برای نگه داری ساعت و تاریخ استفاده می شود	RTC
مقاومت حساس به دما Resistance Temperature Detectors	RTD
نرخ نمونه گیری Sample Rate	
سیستم های اسکادا برای مونیتور کردن یا کنترل فرآیندهای شیمیابی، حمل و نقل، سیستم های آبرسانی شهری، کنترل تولید و توزیع انرژی الکتریکی و در خطوط نفت و گاز و سایر فرآیندهای گسترد و توزیع یافته استفاده می شود	SCADA
سینکرون دیnamیک راند اسیس میمی سریال Synchronous dynamic random access memory	SDRAM
پروتکل ارتباط سریال Serial Peripheral Interface	SPI

سخت افزاری برای جلوگیری از متوقف شدن سیستم که در صورت هنگ کردن سیستم آن را ریست می کند	Solid-State Relay	SSR
سنسور اندازه گیری دما	Thermocouple	

▪ راهنمای کاربری PACs7035 نسخه ۱

▪ سازگار با Firmware نسخه ۲/۴۵